

**PLC**

Dasar-dasar Sistem Kontrol Proses MELSEC PLC

Selamat datang di Kursus Dasar Sistem Kontrol Proses MELSEC.

Tutorial ini ditujukan untuk pemula sistem kontrol proses MELSEC.

Pendahuluan Tujuan Kursus



Kursus pelatihan ini dirancang untuk peserta yang ingin merancang sistem kontrol proses MELSEC untuk pertama kalinya. Anda akan mempelajari fitur-fitur modul MELSEC dan PX Developer serta cara menggunakannya.

Pendahuluan **Struktur Kursus**

Berikut adalah daftar isi kursus.
Sebaiknya Anda mulai dari Bab 1.

Bab 1 - Apa itu Sistem Kontrol Proses MELSEC?

Anda akan mempelajari fitur-fitur modul dan perangkat lunak sistem kontrol proses MELSEC.

Bab 2 - Konfigurasi Sistem

Anda akan mempelajari konfigurasi sistem kontrol proses yang menjadi acuan pada kursus ini.

Bab 3 - Pemrograman FBD

Anda akan mempelajari pemrograman FBD menggunakan alat pemrograman PX Developer, dengan latihan yang meliputi pemrograman FBD, pengaturan parameter, dan penulisan ke CPU pengontrol terprogram.

Bab 4 - Monitoring dan Tuning Program

Anda akan mempelajari monitoring dan tuning program menggunakan alat pemrograman dan monitoring PX Developer.

Bab 5 - Tes Akhir

Nilai lulus: 60% atau lebih tinggi.

Pendahuluan Cara Menggunakan Alat e-Learning Ini

Buka halaman berikutnya		Buka halaman berikutnya.
Kembali ke halaman sebelumnya		Kembali ke halaman sebelumnya.
Beralih ke halaman yang diinginkan		"Daftar Isi" akan ditampilkan, yang memungkinkan Anda menavigasi ke halaman yang diinginkan.
Keluar dari kursus		Keluar dari kursus. Jendela seperti jendela "Daftar Isi" dan kursus akan ditutup.

Pendahuluan Perhatian Selama Penggunaan



Petunjuk keselamatan

Sebelum menggunakan perangkat keras fisik, bacalah Petunjuk Keselamatan pada panduan yang sesuai dan ikuti informasi keselamatan yang relevan yang dimuat di dalamnya.

Bab 1**Apa itu Sistem Kontrol Proses MELSEC?**

Dalam bab ini, Anda akan mempelajari berbagai fitur dari modul utama dan perangkat lunak sistem kontrol proses MELSEC.

1.1

Kerangka Sistem Kontrol Proses MELSEC

Sistem kontrol proses MELSEC dirancang untuk aplikasi kontrol proses (kontrol temperatur, laju aliran, tekanan, ketinggian, dll.), dan secara pokok terdiri atas modul dan perangkat lunak MELSEC Seri Q berikut ini.

- **CPU Proses** untuk loop kecepatan tinggi dan kontrol sekuens
- **Modul analog dengan channel yang terisolasi** yang dapat dihubungkan langsung ke sensor, katup kontrol, atau sistem input/output lainnya
- **PX Developer**, paket perangkat lunak FBD untuk sistem kontrol proses
 - └ **Alat pemrograman**, yang dengannya kontrol loop yang rumit sekalipun dapat diprogram dengan mudah
 - └ **Alat monitoring**, yang dengannya monitoring dan tuning kontrol loop dapat dijalankan dengan mudah
- **CPU redundant** untuk memastikan operasi sistem tanpa gangguan apabila terjadi kerusakan mendadak

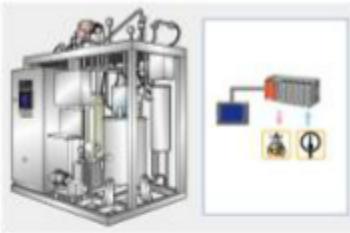
1.2

Rentang Aplikasi Sistem Kontrol Proses MELSEC

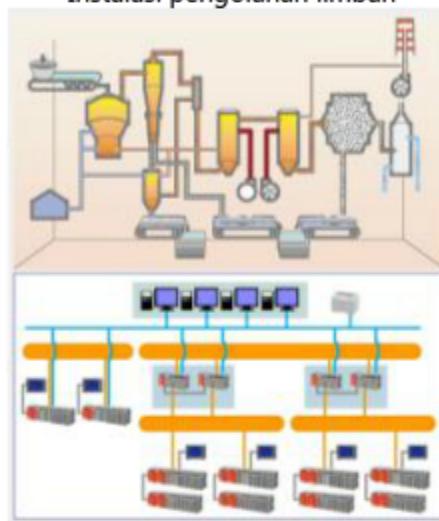
Sistem kontrol proses MELSEC digunakan dalam rentang bidang dan aplikasi yang luas, dari kontrol perangkat hingga instalasi, dan dari proses kontinu, batch hingga diskret.

Instalasi pengolahan limbah

Mesin pengolah makanan



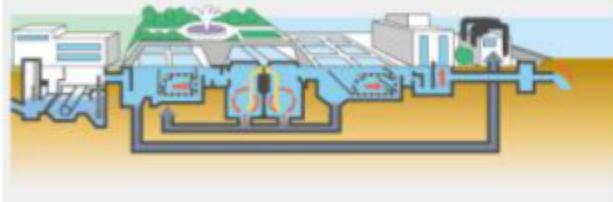
Tanur industri



Kontrol perangkat

Kontrol instalasi

Instalasi pengolahan air got



Instalasi kimia halus



Proses kontinu

Proses batch

Proses diskret

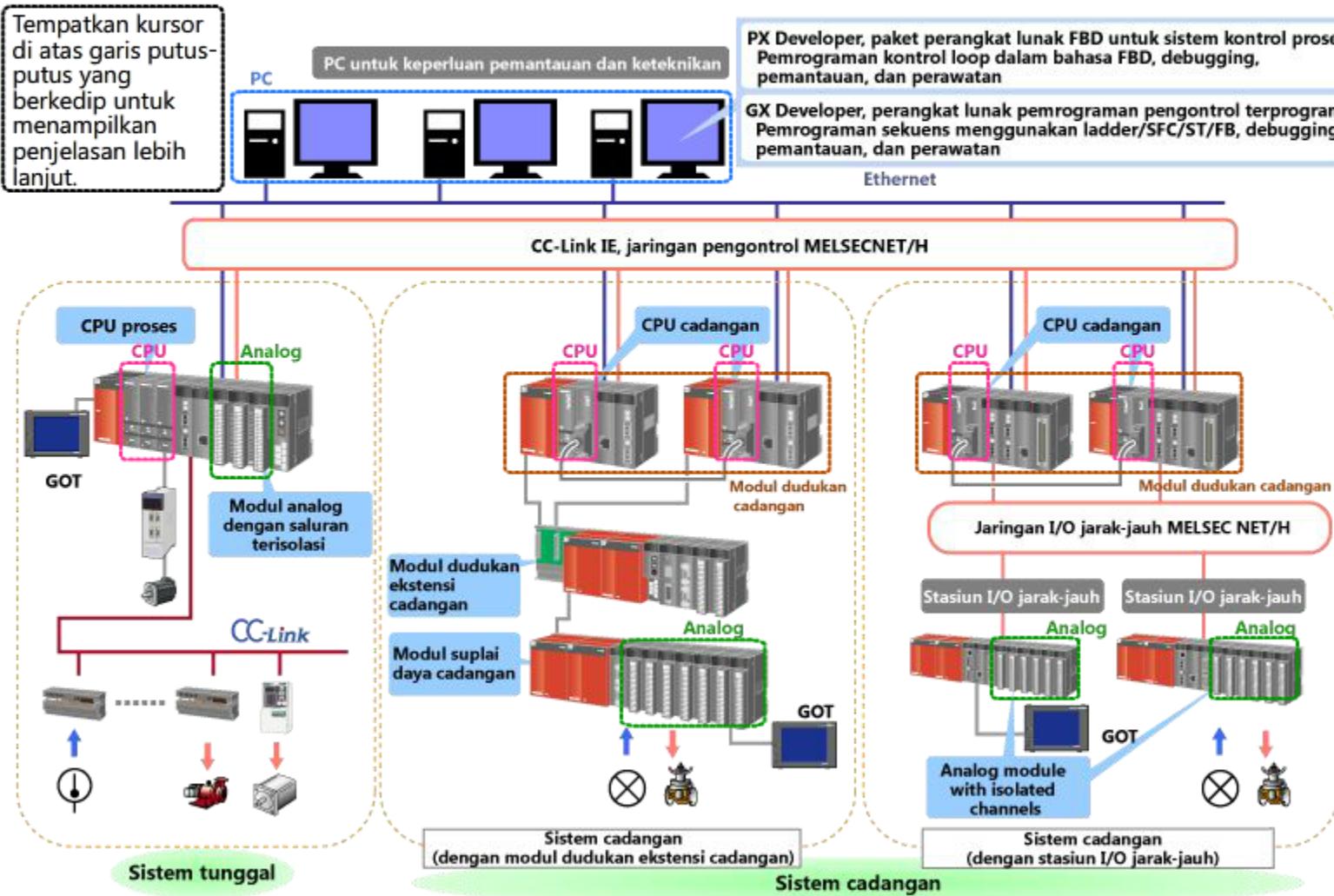
Bidang kegunaan

Makanan, Kedokteran, Kimia/kimia halus, Baja, Tanur industri, Lingkungan, Suplai air dan got, Kertas/bubur kertas, Semikonduktor, Gedung/Penyejuk udara, Kapal laut

1.3

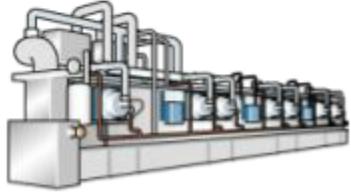
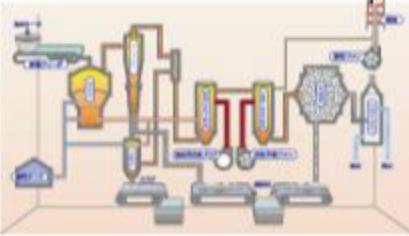
Komponen Dan Fitur Sistem

Sistem kontrol proses MELSEC dapat dikonfigurasi untuk memenuhi berbagai kebutuhan individual, sebagai sistem tunggal, sistem redundant, atau jaringan subsistem tunggal/ganda. Gambar berikut ini menunjukkan contoh khas sistem kontrol proses MELSEC.



1.4**Lini Sistem Kontrol Proses MELSEC****1.4.1 CPU Proses**

Berbagai CPU proses tersedia, semuanya menawarkan loop kecepatan tinggi (400 µs/loop PID) dan kontrol sekuens. Cukup pilih yang paling sesuai untuk aplikasi, perangkat, dan lingkungan instalasi spesifik Anda.

Model	Q02PHCPU	Q06PHCPU	Q12PHCPU	Q25PHCPU
CPU proses				
Kapasitas pemrograman	28K step	60K step	124K step	252K step
Bidang kegunaan	Perangkat Kecil 	Ukuran sistem 	Besar 	Mesin pengolah makanan, tanur industri, sistem penyejuk udara/sumber panas, dan aplikasi lainnya Instalasi pengolahan limbah, zat kimia, lingkungan, baja, dan aplikasi lainnya

1.4.2 CPU Redundant



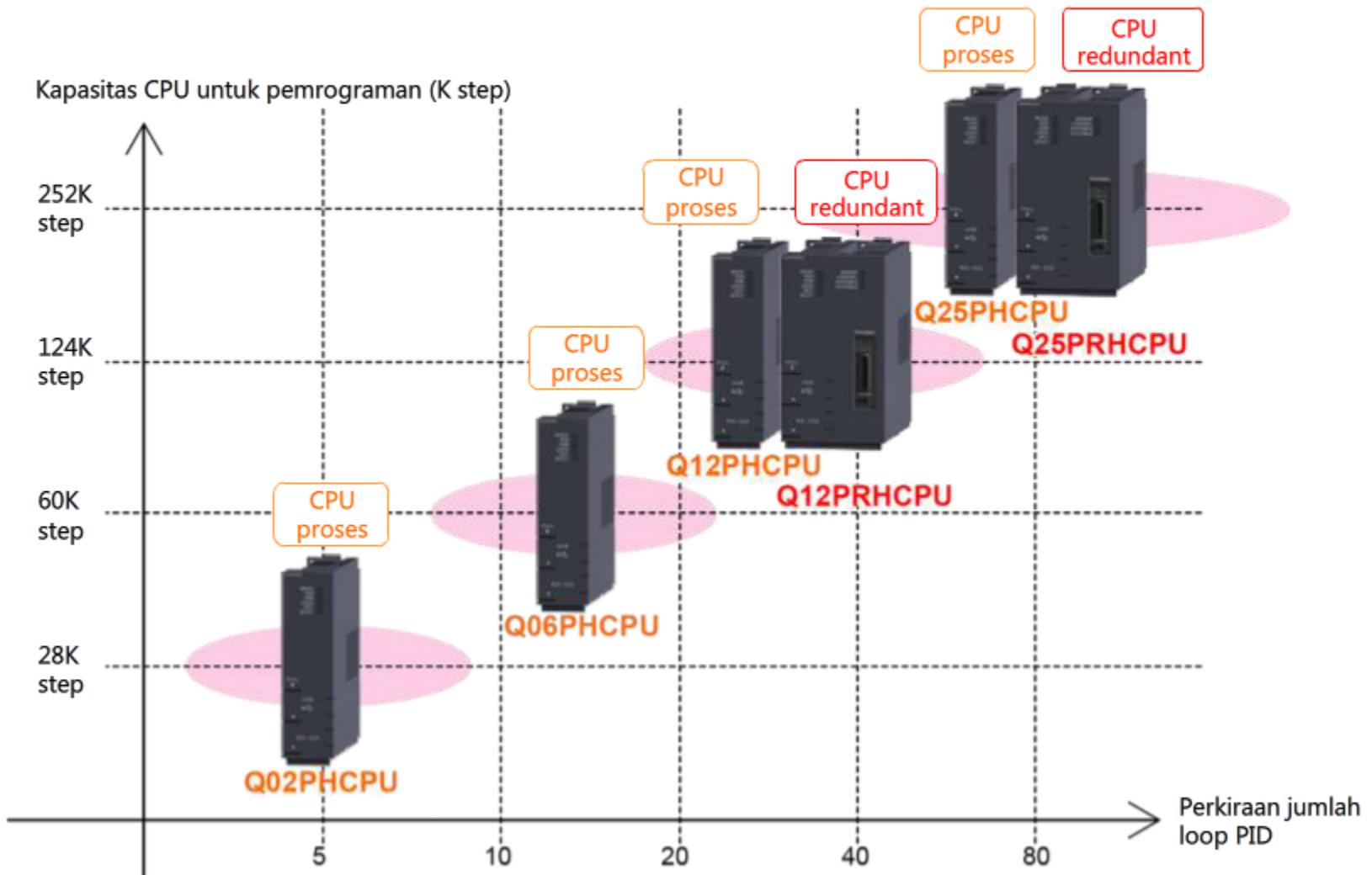
Sistem redundant menawarkan loop kecepatan tinggi dan kontrol sekuens yang sangat andal melalui CPU, jaringan, dan suplai daya redundant. Pilih tipe modul extension base atau tipe stasiun I/O jarak-jauh yang sesuai dengan kebutuhan spesifik Anda.

Model	Q12PRHCPU	Q25PRHCPU
CPU redundant		
Kapasitas pemrograman	124K step	252K step
Struktur sistem		
Aplikasi	<p>[Tipe modul extention base] Dianjurkan bila respons kecepatan tinggi diperlukan.</p> <p>[Tipe stasiun I/O jarak-jauh] Dianjurkan bila beberapa stasiun jarak-jauh dipasang pada sistem.</p>	<p>Tipe modul extention base</p> <p>CPU redundant sistem kontrol CPU redundant sistem kontrol Kabel pelacakan Kabel ekstensi Modul extension base untuk CPU dan power supply redundant Modul extension base untuk power supply redundant</p> <p>Tipe stasiun I/O jarak-jauh</p> <p>CPU redundant sistem kontrol CPU redundant sistem standby Kabel pelacakan Jaringan I/O jarak-jauh MELSECNET/H Stasiun jarak-jauh Stasiun jarak-jauh</p>

1.4.3

Jajaran CPU Untuk Sistem Segala Ukuran

Dari antara jajaran CPU, Anda dapat memilih yang tepat untuk ukuran sistem Anda, apakah itu untuk kontrol proses perangkat dengan beberapa loop atau untuk kontrol proses instalasi dengan beberapa lusin loop.

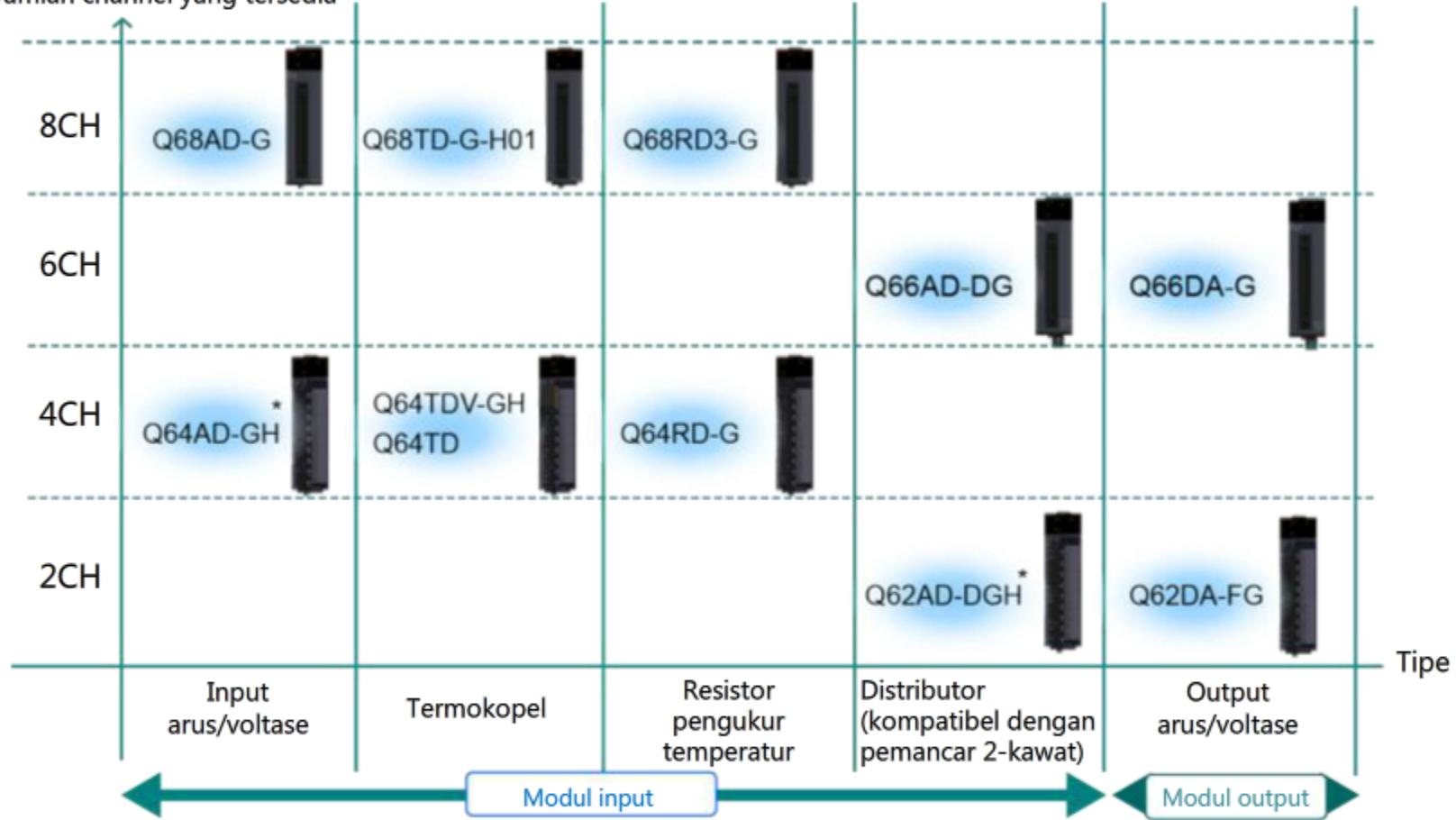


1.4.4

Modul Analog Dengan Channel Terisolasi

Setiap modul analog dilengkapi dengan channel yang terisolasi satu dari yang lain. Selain menghemat ruang, modul ini tersedia dalam berbagai spesifikasi termasuk model resolusi-tinggi presisi-tinggi dan versi multi-channel (6 dan 8 channel).

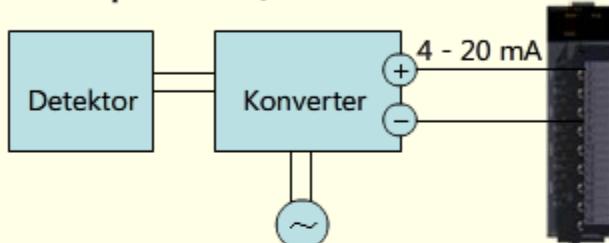
Jumlah channel yang tersedia



*: Tipe resolusi-tinggi presisi-tinggi

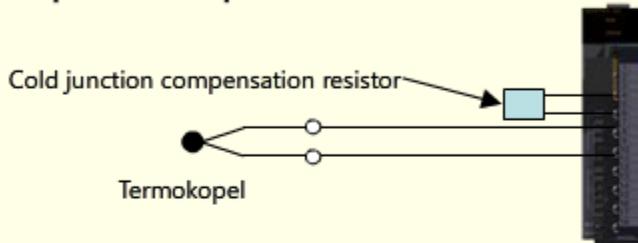
1.4.4**Informasi Tambahan - Modul Analog Dengan Channel Terisolasi**

Berikut ini informasi tambahan tentang modul input analog dengan channel terisolasi.

Modul input voltase/arus

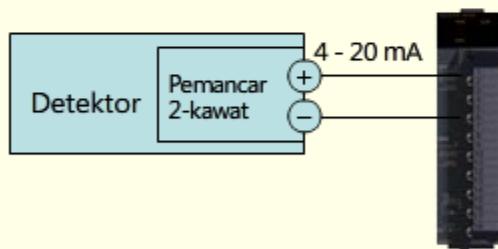
Contoh koneksi ke modul input voltase/arus

Modul input dirancang untuk menerima sinyal arus 4 - 20 mA dan sinyal voltase 1 - 5 V dari konverter.

Modul input termokopel

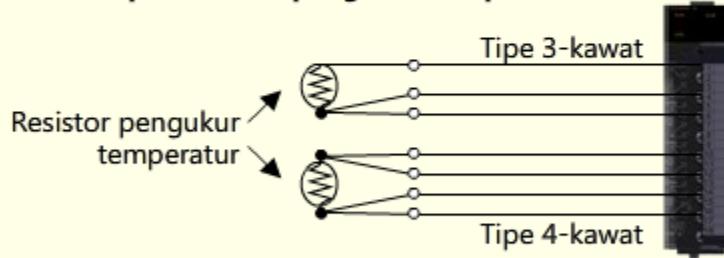
Contoh koneksi ke modul input termokopel

Jalur sinyal dari termokopel dapat disambungkan langsung ke modul input.

Distributor

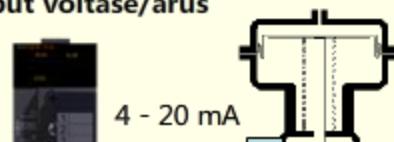
Contoh koneksi ke modul distributor

Distributor dirancang untuk mensuplai voltase penggerak lewat jalur sinyal ke pemancar 2-kawat.

Modul input resistor pengukur temperatur

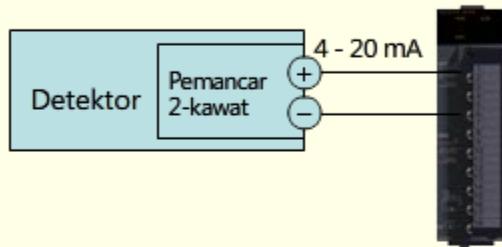
Contoh koneksi ke modul input resistor pengukur temperatur

Jalur sinyal dari resistor pengukur temperatur platinum/nikel dapat disambungkan langsung ke modul input.

Modul output voltase/arus

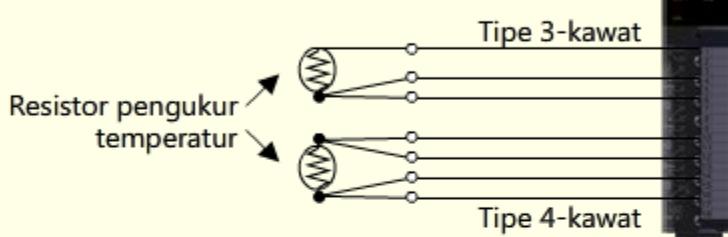
1.4.4**Informasi Tambahan - Modul Analog Dengan Channel Terisolasi**

Berikut ini informasi tambahan tentang modul input analog dengan channel terisolasi.

Distributor

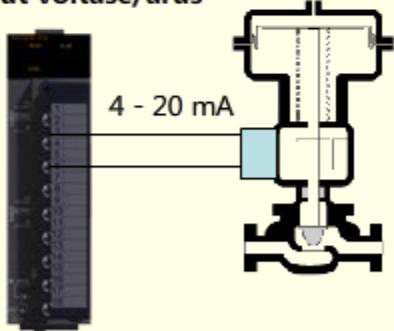
Contoh koneksi ke modul distributor

Distributor dirancang untuk mensuplai voltase penggerak lewat jalur sinyal ke pemancar 2-kawat.

Modul input**Modul input resistor pengukur temperatur**

Contoh koneksi ke modul input resistor pengukur temperatur

Jalur sinyal dari resistor pengukur temperatur platinum/nikel dapat disambungkan langsung ke modul input.

Modul output voltase/arus

Contoh koneksi ke modul output voltase/arus

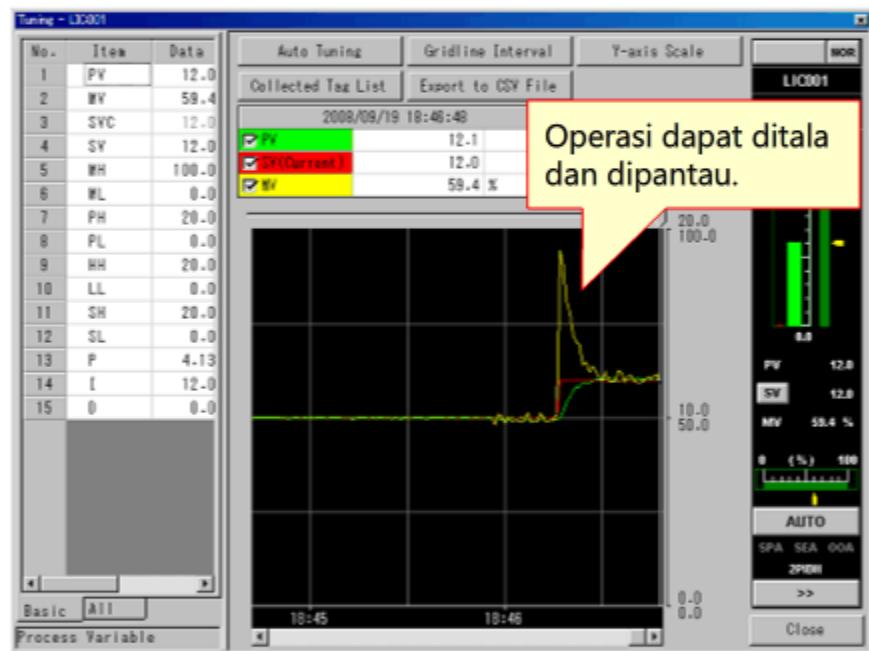
Modul output dirancang untuk mengirimkan sinyal arus 4 - 20 mA dan sinyal voltase 1 - 5 V ke katup atau output lainnya.

1.4.5**Paket Perangkat Lunak PX Developer Untuk Sistem Kontrol Proses**

- Dengan alat pemrograman PX Developer, yang memenuhi standar IEC61131-3, kontrol loop dapat diprogram dengan mudah, cukup dengan menempelkan FB dan kawat koneksi. Ini menghemat waktu pembuatan sistem kontrol proses.
- Alat monitoring tersedia sebagai standar dengan fitur-fitur yang sering digunakan seperti tuning, panel kontrol, grafik tren, dan daftar peringatan. Setelah pemrograman selesai, Anda dapat segera melanjutkan ke penyetelan, penyalaan, dan operasi.



Alat pemrograman

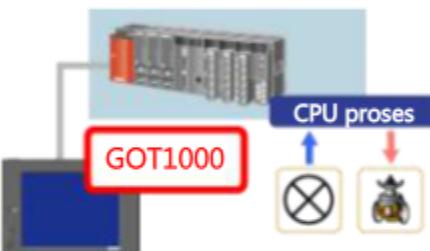
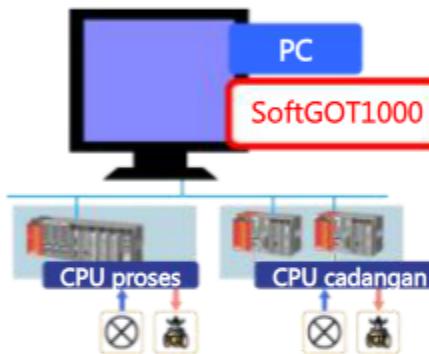
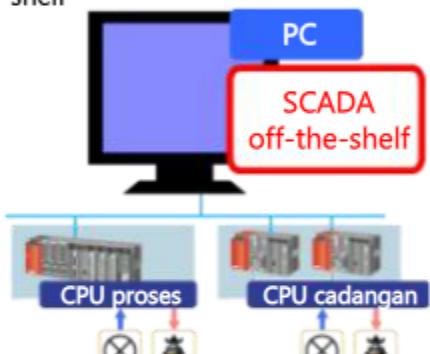


Alat monitoring

1.4.6

Monitoring Sistem Kontrol Proses

Sistem kontrol proses MELSEC menawarkan berbagai solusi monitoring yang sesuai dengan semua ukuran sistem yang mungkin, apakah itu hanya satu perangkat atau seluruh instalasi.

Tipe	Solusi monitoring perangkat/lokasi	Solusi monitoring fasilitas/instalasi	Solusi monitoring instalasi
Struktur	Fungsi pencitraan GOT Monitoring indikator terkoordinasi 	Monitoring PC dengan koordinasi antara alat monitoring PX Developer dan SoftGOT1000 	Monitoring PC dengan koordinasi antara alat monitoring PX Developer dan SCADA off-the-shelf 
Fungsi	Gambar layar grafis	Perangkat lunak gambar GOT1000 [GT Designer2]	SCADA off-the-shelf
	Gambar layar standar	Dimunculkan secara otomatis oleh fungsi pencitraan GOT	Dimunculkan oleh alat monitoring PX Developer

*1 Faceplates, layar tuning, dan gambar lain dari alat monitoring PX Developer secara otomatis dikonversi menjadi data gambar GT Designer2. Selanjutnya data ini dapat digunakan untuk GOT tanpa perlu diolah lagi.

*2 Gambar tersedia dengan menempelkan komponen faceplates ActiveX pada gambar layar grafis SCADA.

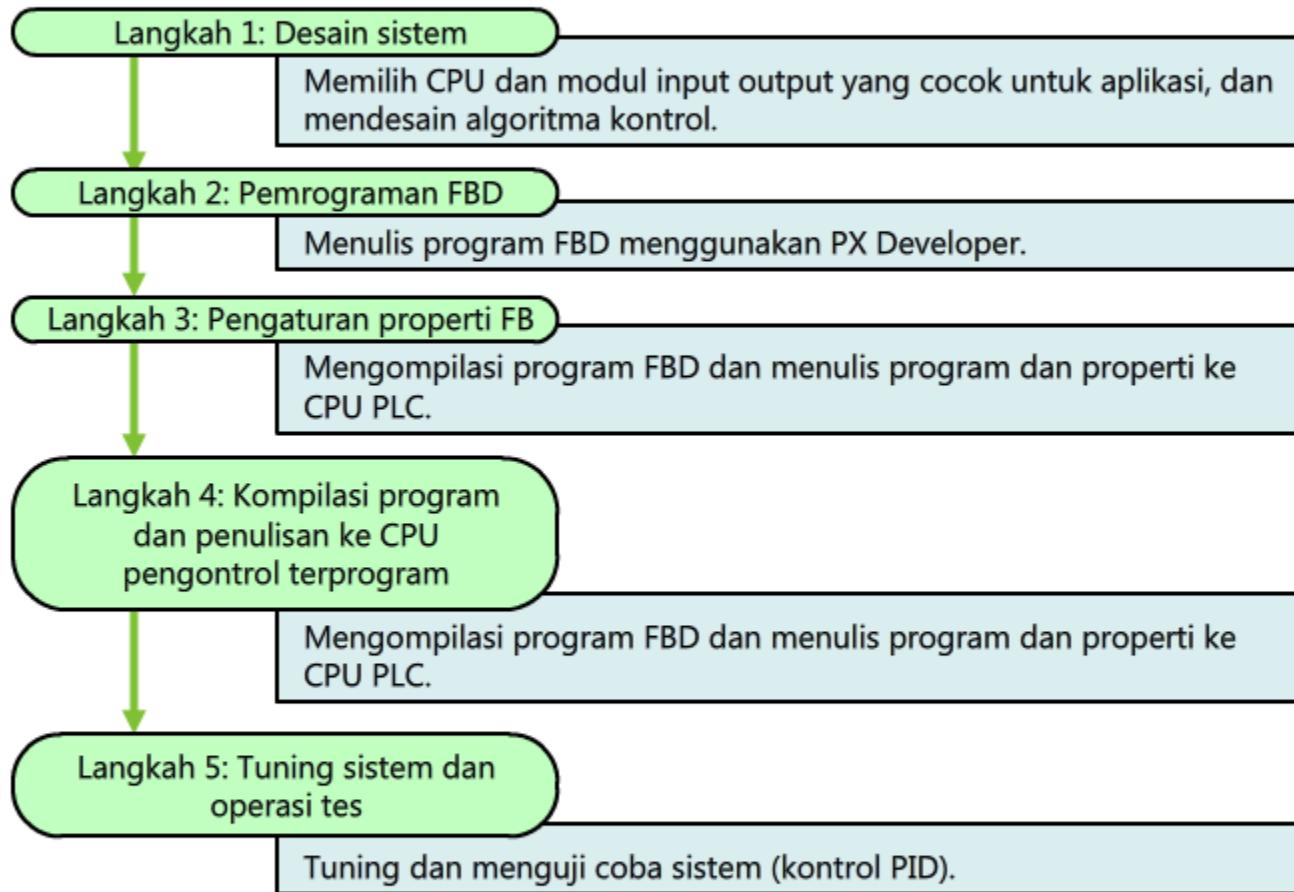
Bab 2 Konfigurasi Sistem

Dalam bab ini, Anda akan mempelajari sistem kontrol proses yang mengontrol ketinggian air pada sebuah tangki, dan mengeksplorasi konfigurasi dan perangkat lunak pengontrol terprogram yang diperlukan.

2.1

Prosedur Pembentukan Sistem

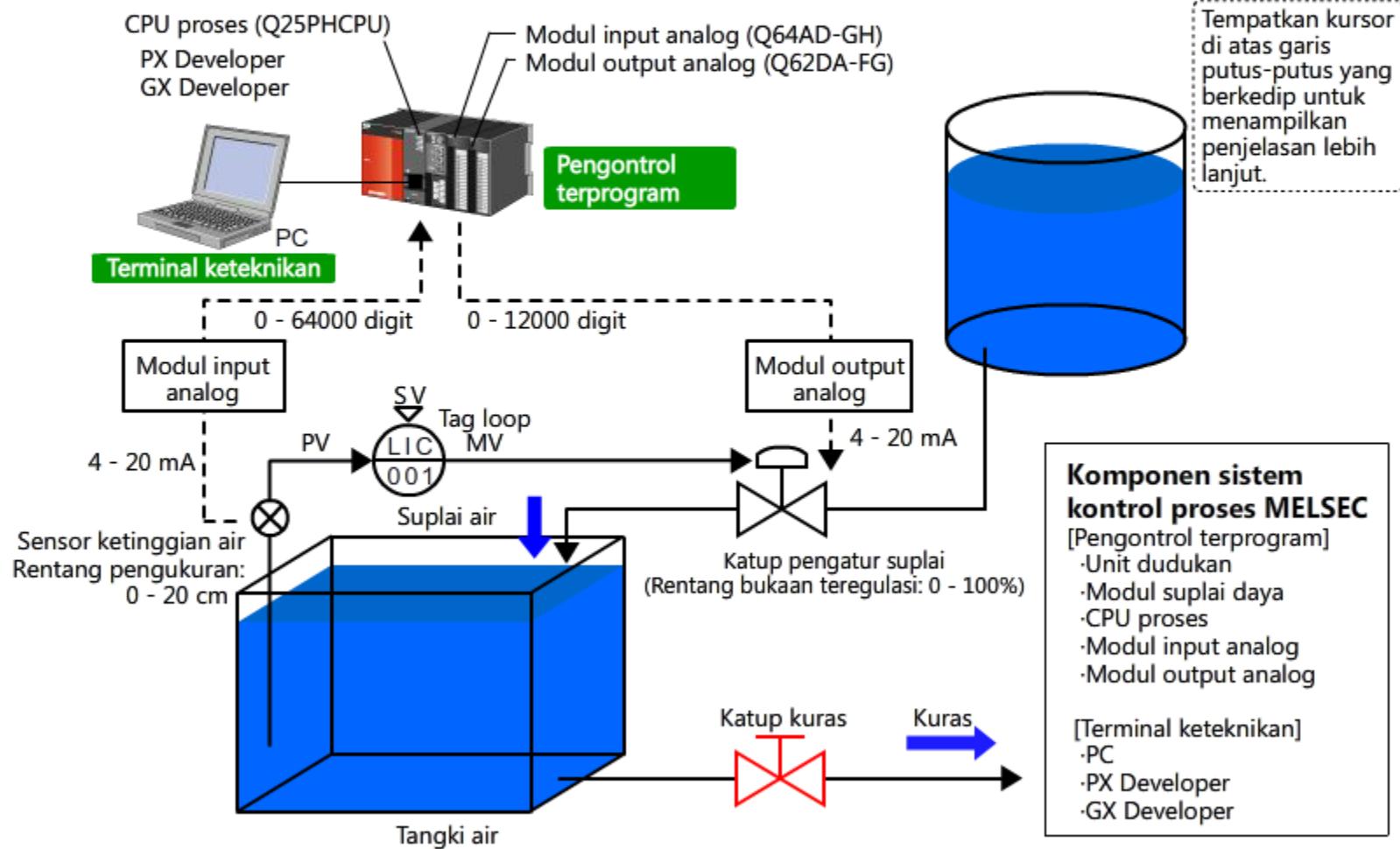
Pada contoh ini kita akan membuat sistem kontrol proses yang menjaga ketinggian air pada sebuah tangki.



2.2

Struktur Sistem

Anda akan membuat sistem kontrol proses MELSEC yang ditunjukkan di bawah ini untuk menjaga ketinggian air tangki pada level yang ditentukan. Saat ketinggian air pada tangki turun karena katup kuras diaktifkan, turunnya ketinggian air tersebut terdeteksi oleh sensor ketinggian air. Program kontrol PID merespons dengan mengaktifkan katup pengatur suplai. Struktur aplikasi kontrol proses MELSEC ini adalah sebagai berikut.



2.3

Informasi Tambahan - Nomor Tag Kontrol Loop

Tag dialokasikan ke komponen dan fungsi sistem kontrol proses untuk mengidentifikasi karakteristik proses loop kontrol. Tag ini disebut nomor tag kontrol loop.

Contoh: T I C 0 0 1



Kode variabel

- Menunjukkan variabel proses.
Contoh: T = temperatur

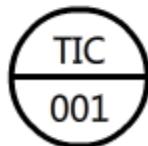
Kode fungsi

- Menunjukkan instruksi, penyetelan, peringatan, dan fungsi lainnya.
Contoh: I = instruksi;
C = penyetelan

Nomor individual

- Digunakan untuk mengidentifikasi pengukuran dan loop kontrol.
Contoh: 001

"TIC001" menunjukkan nomor loop 001 untuk instruksi dan penyetelan temperatur.



Simbol untuk TIC001

	Kode variabel	Kode fungsi
A		Peringatan
C		Penyetelan
D	Kerapatan, Gravitasi khusus	
F	Laju aliran seketika	
G	Posisi, Panjang	
H	Operasi manual	
I		Instruksi
K	Waktu	
L	Cairan dan ketinggian lainnya	
M	Kelembapan, Kandungan uap air	
P	Tekanan, Hampa	
Q	Kualitas (komposisi, konsentrasi)	Integrasi
R	Radiasi	Merekam
S	Laju, Kecepatan, Frekuensi	Sakelar
T	Temperatur	Transmisi
V	Kekentalan	
W	Massa, Gaya	
Z		Keselamatan, Kedaruratan

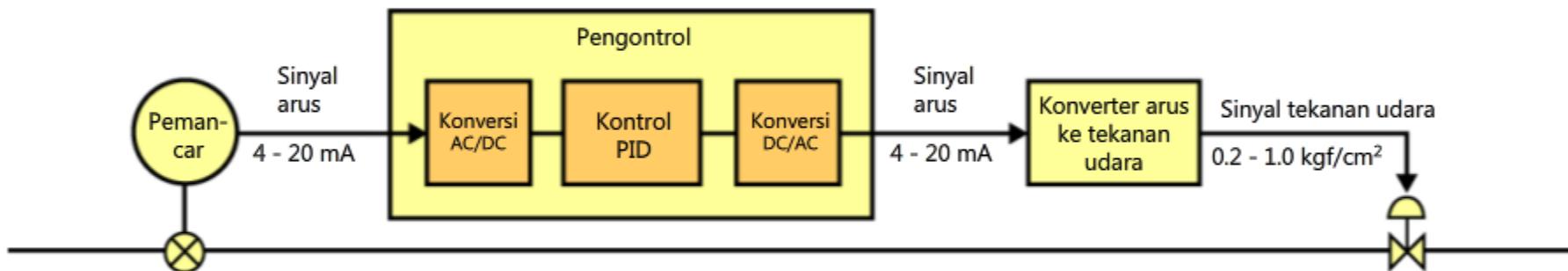
Kode yang sering digunakan

2.4

Informasi Tambahan - Sinyal Terstandar

Sinyal input dan output untuk sistem kontrol proses, seperti pengukuran dan perintah penggerakan, distandardkan (biasanya 4 - 20 mA DC). Sinyal ini disebut **sinyal terstandar**.

Tipe sinyal	Rentang sinyal
Arus	4 - 20 mA DC
Voltase	1 - 5 V DC
Tekanan udara	0.2 - 1.0 kgf/cm ²



2.5

Mô đun đầu vào và đầu ra

Các mô đun đầu vào và đầu ra cho hệ thống điều khiển quá trình được hiển thị ở bảng dưới đây. Thông tin này cần thiết cho Bước 2 "Lập trình FBD" và Bước 3 "Thiết lập thuộc tính FB".

Mô đun/Thiết bị	Khe cắm	Địa chỉ phần đầu I/O	Kết nối	Phạm vi
Mô đun đầu vào tương tự (dòng diện/diện áp) (Q62AD-GH)	I/O 0	0000	Đường tín hiệu đầu vào hình thành cảm biến mực nước được kết nối với thiết bị đầu cuối đầu vào kênh 1(CH1) của mô đun.	Phạm vi tín hiệu đầu vào tương tự: 4 - 20 mA Phạm vi tín hiệu đầu ra kỹ thuật số: 0 - 64000
Mô đun đầu ra tương tự (dòng diện/diện áp) (Q62DA-FG)	I/O 1	0010	Đường tín hiệu đầu ra đến van điều chỉnh nguồn được kết nối với thiết bị đầu cuối đầu ra kênh 1(CH1) của mô đun.	Phạm vi tín hiệu đầu vào kỹ thuật số: 0 - 12000 Phạm vi tín hiệu đầu ra tương tự: 4 - 20mA

Đặt con trỏ vào dòng nhấp nháy bị vỡ để hiển thị mũi tên.



Bab 3**Pemrograman FBD**

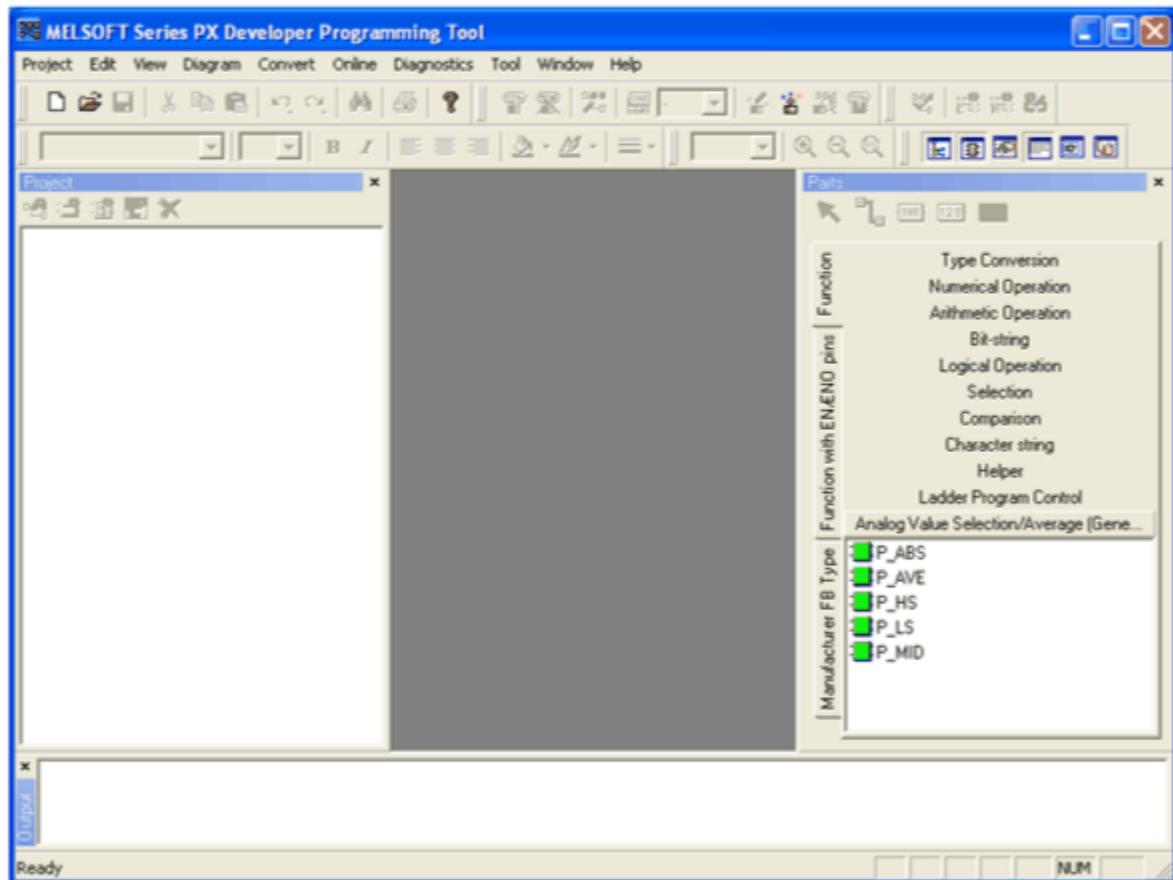
Dalam bab ini, Anda akan menulis program FBD menggunakan alat pemrograman PX Developer.

3.1

Memulai Alat Pemrograman PX Developer

Untuk menjalankan pemrograman FBD, mulai alat pemrograman PX Developer, yang adalah perangkat lunak aplikasi.

Klik menu **Start** pada Windows, **All Programs**, lalu **PX Developer Programming Tool** (Alat Pemrograman PX Developer) untuk memulai perangkat lunak aplikasi ini.



3.2

Membuat Proyek Baru

Untuk menulis program menggunakan alat pemrograman ini, Anda harus membuat proyek. Untuk itu, Anda harus mengatur item tertentu.

(1) Model pengontrol terprogram

Tentukan CPU PLC.

Ini bisa CPU proses atau CPU redundant.

Dalam kursus pelatihan ini, Anda akan mengonfigurasi sistem dengan CPU proses (Q25PH).

Pilih **Q25PH**.

Tipe CPU	Model pengontrol terprogram
Q02PH	CPU proses
Q06PH	
Q12PH	
Q25PH	
Q12PRH	CPU redundant
Q25PRH	

(2) Nama proyek

Tentukan drive/path yang Anda pilih untuk menyimpan file proyek dan nama proyek.

Dalam kursus pelatihan ini, masukkan berikut.

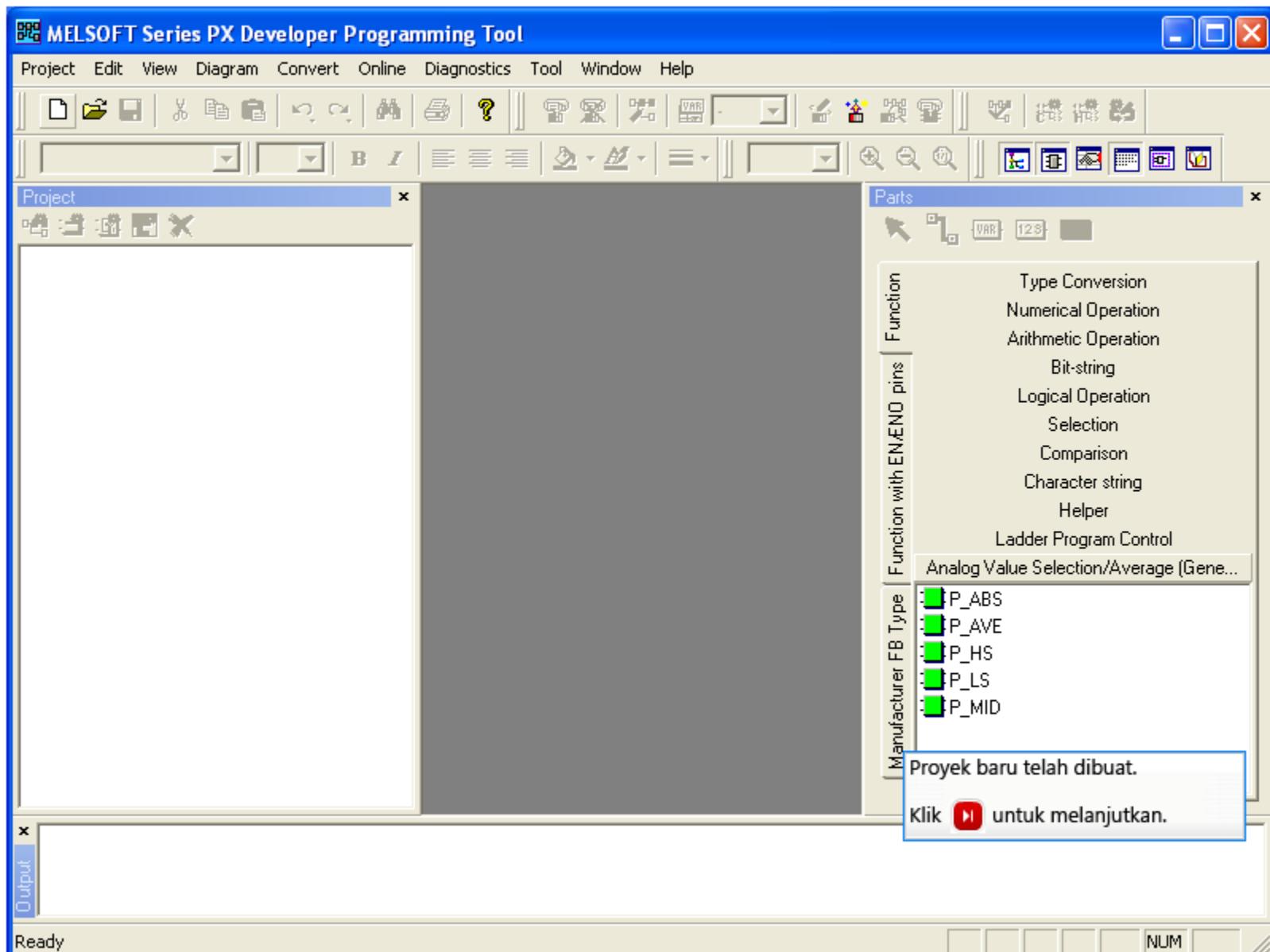
Drive/Path: c:\MELSEC\Flodq\MyProject

Nama proyek: Sample01

* Setelah nama proyek ditentukan, folder dengan nama proyek tersebut secara otomatis dibuat pada drive/path yang ditentukan.

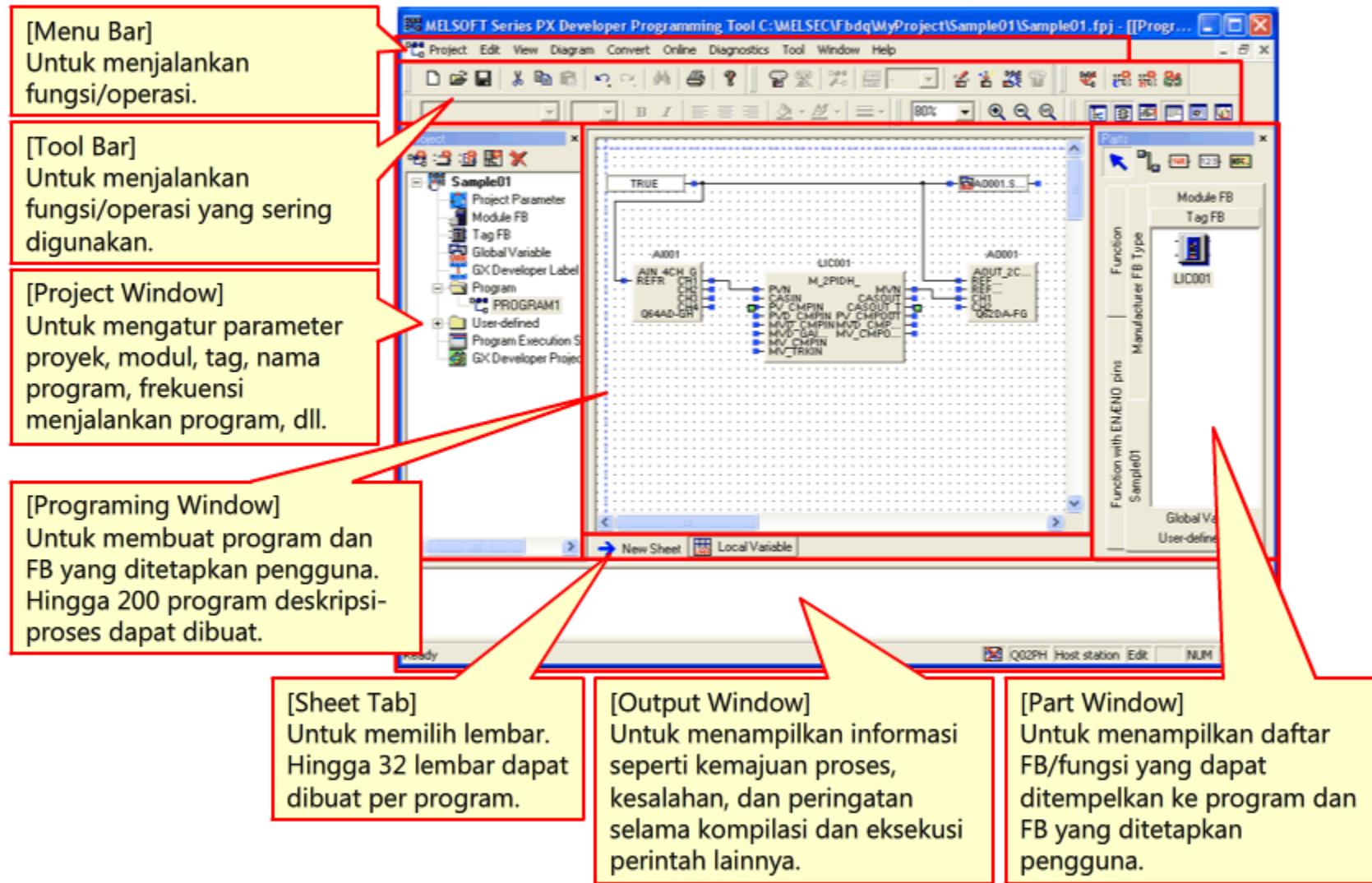
3.2

Membuat Proyek Baru



3.3**Tata Letak Layar Alat Pemrograman PX Developer**

Tata letak layar alat pemrograman PX Developer ditunjukkan sebagai berikut.

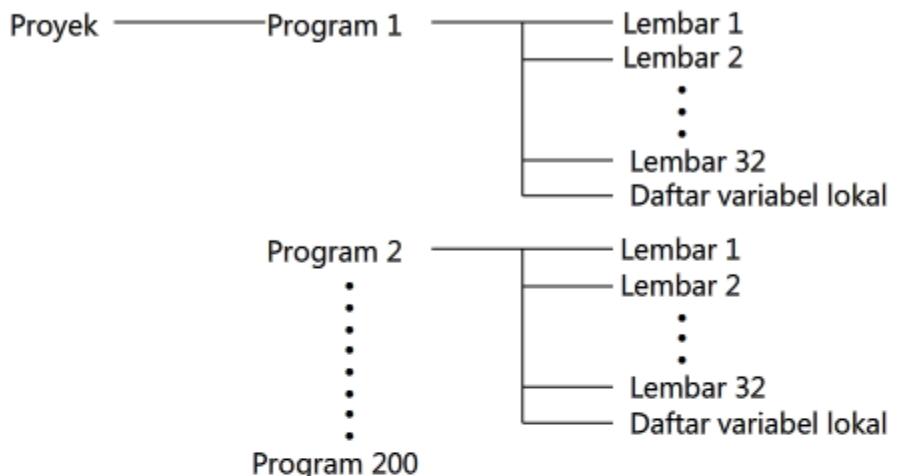


3.3.1**Informasi Tambahan - Struktur Program FBD Dan Urutan Pemrosesan**

Struktur program FBD dan urutan pemrosesan yang tersedia pada PX Developer ditunjukkan di bawah ini.

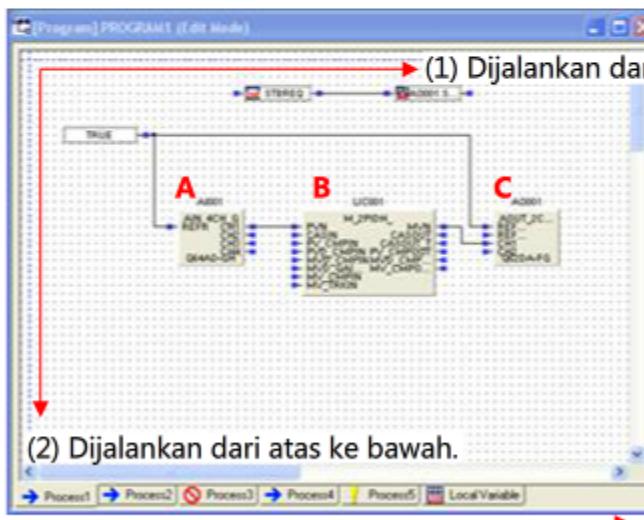
Seperti ditunjukkan di sebelah kanan, beberapa program dapat dibuat untuk sebuah proyek, dengan setiap program dapat menampung hingga 32 lembar program.

(Untuk detail, lihat panduan pengguna PX Developer.)



Bagian-bagian FBD yang disisipkan, ditata, dan dihubungkan pada lembar dijalankan dengan urutan (1), (2), dan (3) seperti ditunjukkan pada ilustrasi di sebelah kanan.

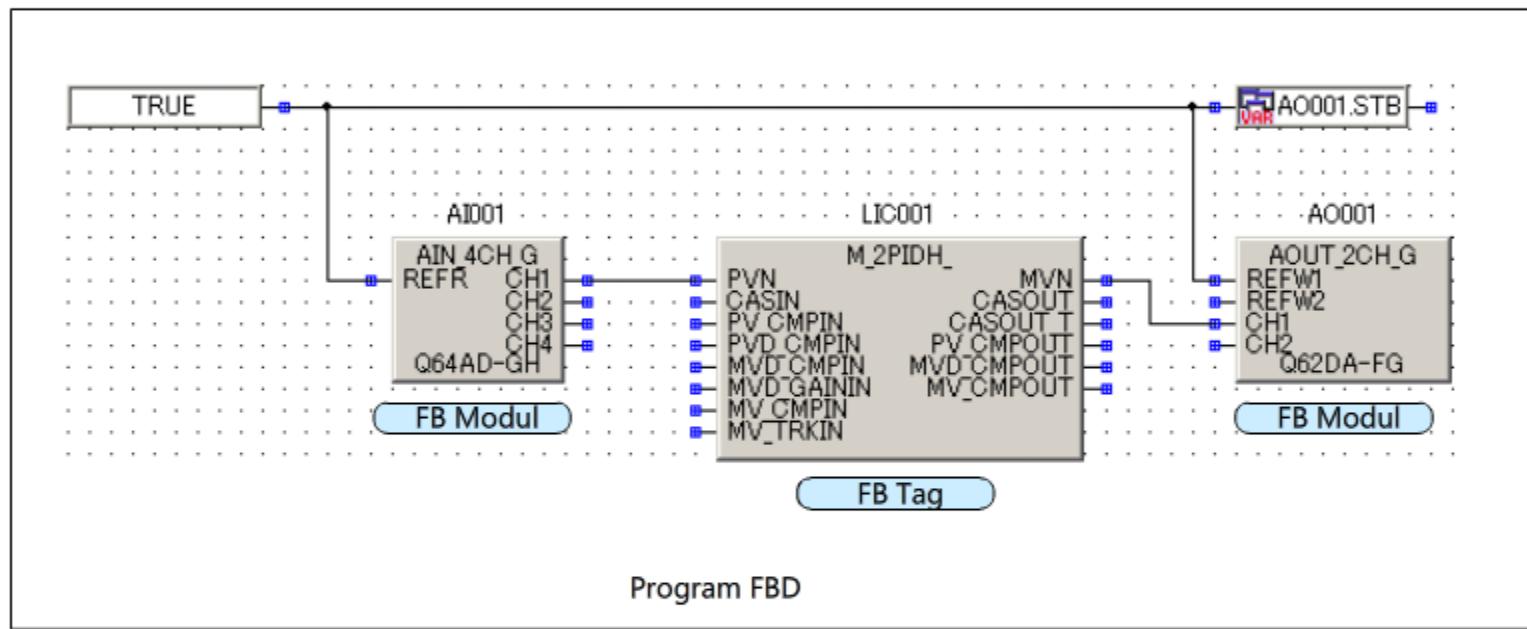
Bagian-bagian FBD yang ditunjukkan pada ilustrasi dijalankan dengan urutan A, B, dan C.



(3) Dijalankan dari lembar tab paling kiri ke lembar tab paling kanan.

3.4**Membuat Program FBD****3.4.1****Program Yang Akan Dibuat**

Pada kursus pelatihan ini, program kontrol ketinggian air berikut ini akan dibuat.



Program FBD

PV (variabel proses) dikirimkan dari FB modul yang mewakili modul input analog (Q64AD-GH) ke FB tag, yang selanjutnya menjalankan komputasi. Hasil komputasi, atau MV (variabel termanipulasi), dikirimkan ke FB modul yang mewakili modul output analog (Q62DA-FG).

Tag loop program adalah FB tag kontrol PID kinerja-tinggi 2 derajat-kebebasan (M_2PIDH_), yang dapat mengakomodasi aneka macam aplikasi dengan rentang fungsinya yang kaya.

3.4.2**Menampilkan Programming Window**

Untuk membuat program FBD, programming window harus ditampilkan.

Pada kursus pelatihan ini, Anda akan membuat program FBD pada lembar berikut.

Nama program: Program 1

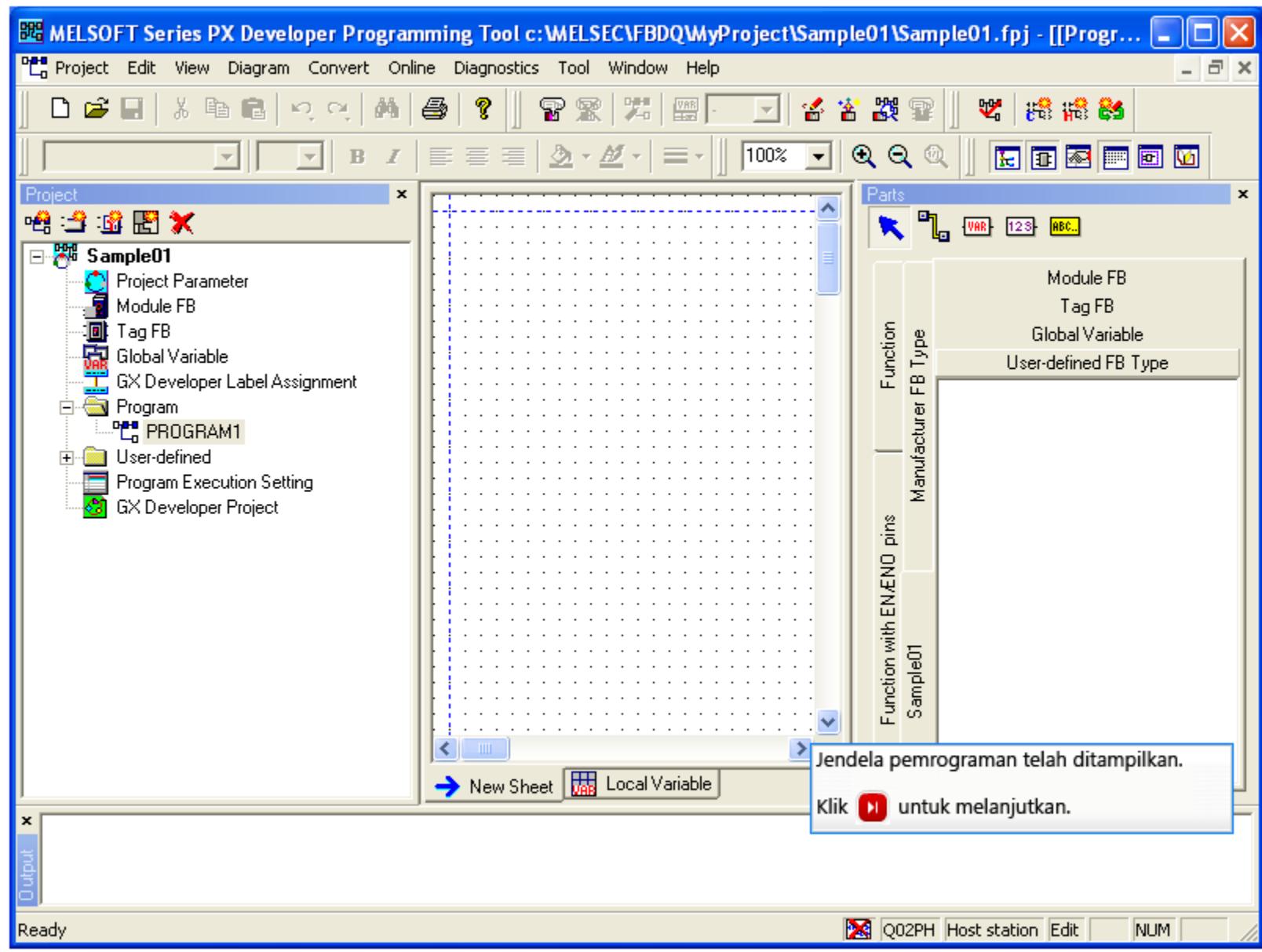
Nama lembar: Lembar baru

* Program 1 dan sebuah lembar baru akan otomatis dibuat saat Anda membuat proyek baru.



3.4.2

Menampilkan Programming Window



3.4.3**Melaporkan FB Modul**

Untuk mengakses modul input (Q64AD-GH) dan output (Q62DA-FG) program, laporkan (daftarkan) FB modul yang mewakili modul-modul tersebut di declaration window FB modul.
Di declaration window FB modul, atur item-item berikut.

Nama variabel FB modul	Model modul	Tipe FB modul	Alamat I/O mulai
AI001	Q64AD-GH	AIN_4CH	0000
AO001	Q62DA-FG	AOUT_2CH	0010

* Memilih model modul secara otomatis mengatur tipe FB modul yang terkait.

3.4.3

Melaporkan FB Modul



MELSOFT Series PX Developer Programming Tool C:\MELSEC\FBDDQ\MyProject\Sample01\Sample01.fpj - [Modul...]

Project Edit View Diagram Convert Online Diagnostics Tool Window Help

Project Parts

Sample01

- Project Parameter
- Module FB
- Tag FB
- Global Variable
- VRR
- GX Developer Label
- Program

 - PROGRAM1

- User-defined
- Program Execution S
- GX Developer Project

Parts

- Module FB
- Tag FB
- Global Variable
- User-defined FB...

Function with EN/END pins

Sample01

Function

Manufacturer FB Type

FB modul telah dilaporkan.

Klik untuk melanjutkan.

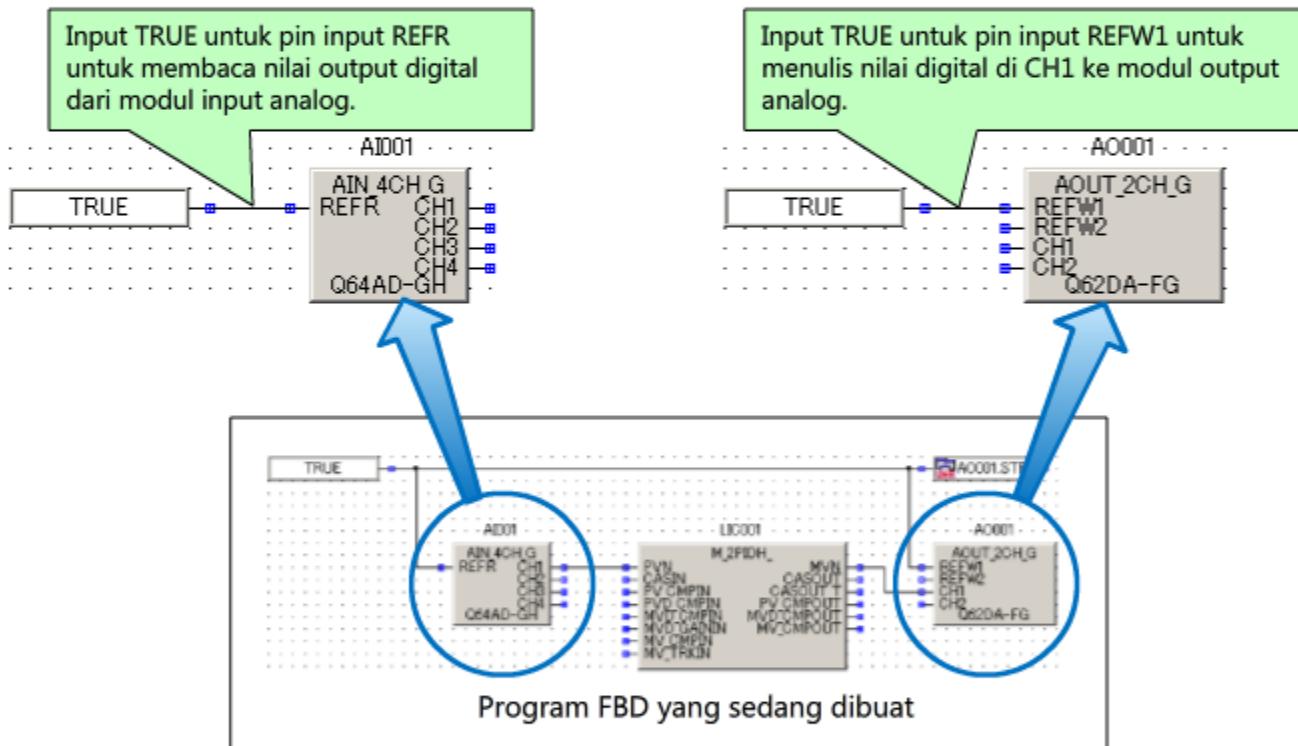
Ready Q02PH Host station Edit NUM

3.4.4**Menempelkan FB Modul**

FB modul (AI001 dan AO001) yang telah dilaporkan di declaration window FB modul harus ditempelkan ke programming window. Setelah itu, ikuti prosedur di bawah ini untuk mengaktifkan FB modul.

- (1) Mengaktifkan AI001 (Q64AD-GH) untuk output dan AO001 (Q62DA-FG) untuk input

Input TRUE untuk REFR dan REFW1 untuk mengaktifkan pin output AI001 dan pin input AO001 pada program FBD.



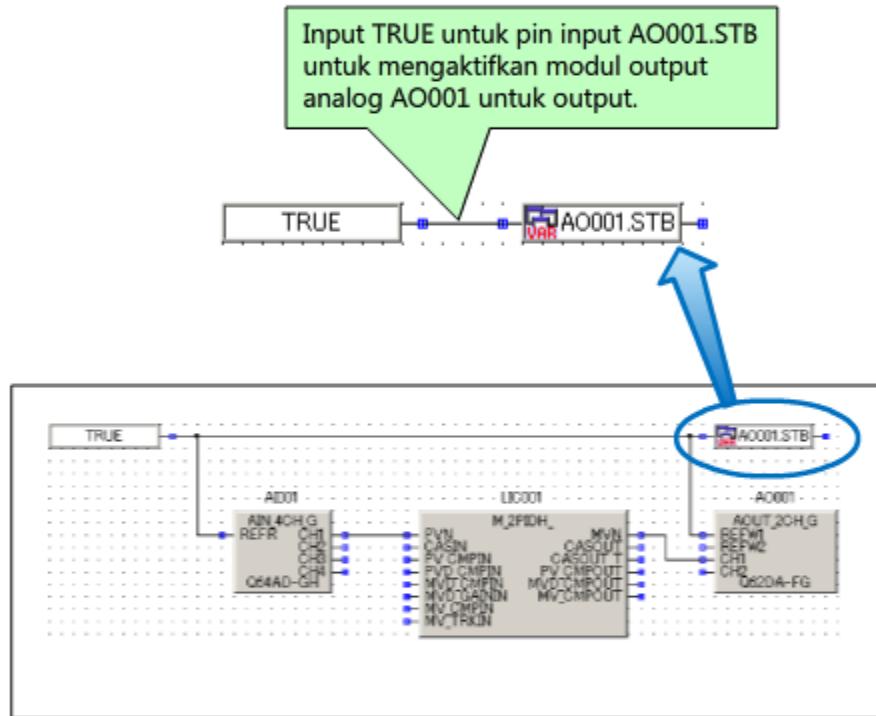
Untuk mencapai hasil di atas, tempelkan konstanta TRUE ke programming window dan hubungkan ke dua variabel input (pin) berikut.

FB Modul	Nama variabel	Tipe variabel	Tipe data	Deskripsi
AI001	REFR	Variabel input	BOOL	Sinyal kondisi output. Dijalankan oleh TRUE.
AO001	REFW1	Variabel input	BOOL	Sinyal kondisi input untuk CH1. Dijalankan oleh TRUE.

3.4.4**Menempelkan FB Modul**

(2) Mengaktifkan AO001 (Q62DA-FG) untuk output

Input TRUE ke AO001.STB, yang merupakan variabel umum, untuk mengaktifkan FB modul output analog AO001 untuk output analog.



Untuk mencapai hasil di atas, tempelkan konstanta TRUE ke programming window dan hubungkan ke dua variabel input (pin) berikut.

Nama variabel	Tipe variabel	Tipe data	Deskripsi
AO001.STB	Variabel umum	BOOL	Permintaan pengaturan kondisi pengoperasian Menjalankan pengaturan aktifkan/nonaktifkan konversi D/A setelah beralih dari FALSE ke TRUE.

*Karena AO001.STB adalah variabel umum untuk AO001, tipe variabel tidak perlu ditentukan ketika membuat variabel ini.

3.4.4

Menempelkan FB Modul



MELSOFT Series PX Developer Programming Tool C:\MELSEC\Fbdq\MyProject\Sample01\Sample01.fpj - [[Prog...]]

Project Edit View Diagram Convert Online Diagnostics Tool Window Help

Project Parts

Sample01

- Project Parameter
- Module FB
- Tag FB
- Global Variable
- VAR
- GX Developer Label
- Program
 - PROGRAM1
- User-defined
- Program Execution S
- GX Developer Project

TRUE

A0001.STB

AI001

AI001

AIN_4CH_G
REFR CH1 CH2 CH3 CH4
Q64AD-GH

A0001

AOUT_2CH...
REF...
REF...
CH1
CH2
Q62DA-FG

Module FB

Function

Manufacturer FB Type

AI001

A0001

Function with EN/END pins

Sample01

Tag FB

Global Variable

FB modul telah ditempelkan.

Klik untuk melanjutkan.

New Sheet Local Variable

Ready Q02PH Host station Edit NUM

3.4.5**Melaporkan FB Tag**

FB tag kontrol PID kinerja-tinggi 2 derajat-kebebasan (M_2PIDH_) harus didaftarkan di declaration windows FB tag untuk mengaktifkan kontrol PID. Di declaration windows FB tag, atur item-item berikut. Karena FB tag digunakan untuk memberikan instruksi dan mengontrol ketinggian air, variabel FB tag ini dinamai LIC001.

Nama variabel FB tag	Tipe FB tag	Tipe tag
LIC001	M_2PIDH_	2PIDH

* Tipe tag diatur secara otomatis.

3.4.5 Melaporkan FB Tag

MELSOFT Series PX Developer Programming Tool C:\MELSEC\Fbdq\MyProject\Sample01\Sample01.fpj - [Tag F...

Project Edit View Diagram Convert Online Diagnostics Tool Window Help

Project Parts

Sample01

Maximum No. of Tags (0 to 120) 100 Apply

No.	Tag FB Variable Name	Tag FB Type	Tag Type	Assigned Device
1	LIC001	M_2PIDH	2PIDH	ZR3000
2				ZR3130
3				ZR3260
4				ZR3390
5				ZR3520
6				ZR3650
7				ZR3780
8				ZR3910
9				ZR4040
10				ZR4170
11				ZR4300
12				ZR4430
13				ZR4560
14				ZR4690
15				ZR4820
16				ZR4950
17				ZR5080

Module FB

AI001

A0001

Function with EN/END pins

Manufacturer FB Type

Sample01

FB tag telah dilaporkan.

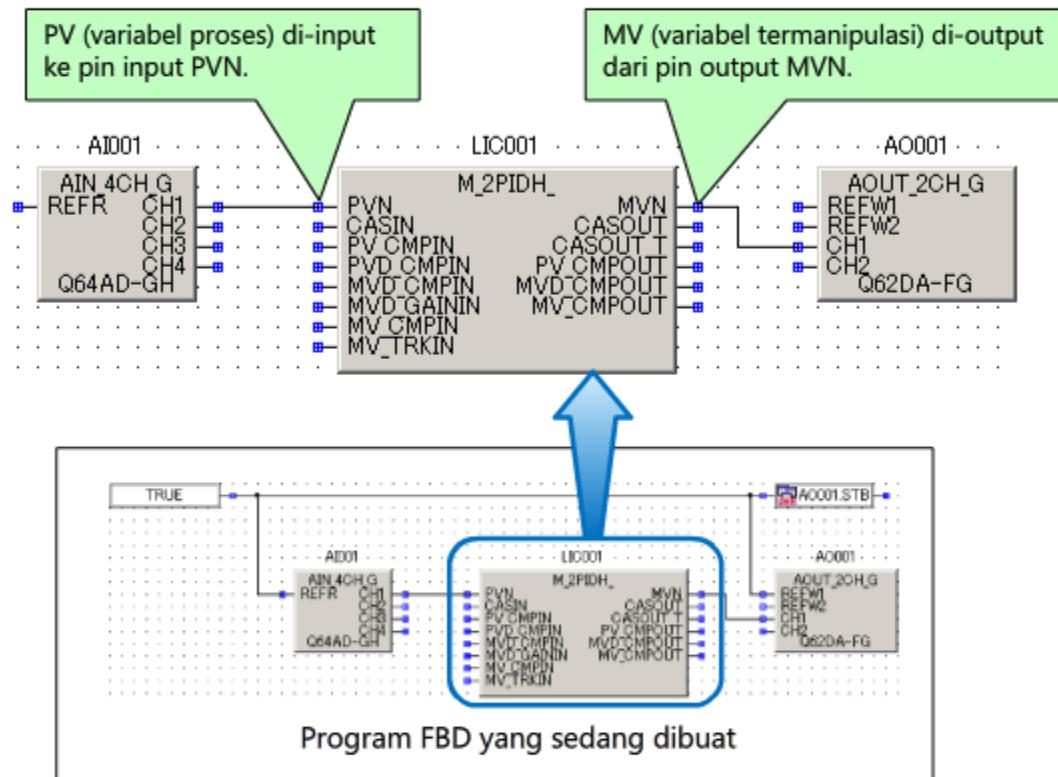
Klik untuk melanjutkan.

Output

Ready Q02PH Host station Edit NUM

3.4.6 Menempelkan FB Tag

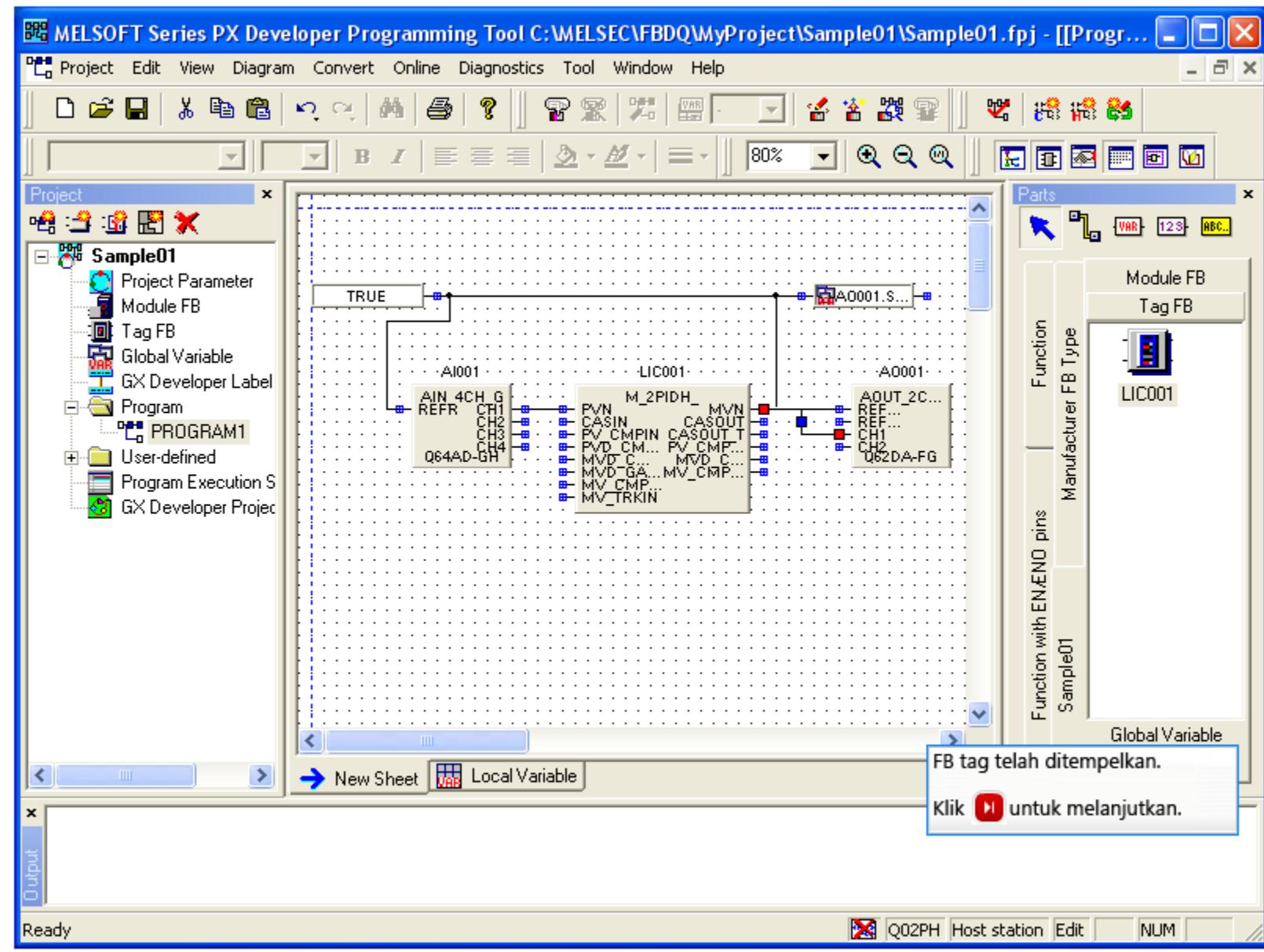
Tempelkan FB tag (LIC001), yang telah dilaporkan di declaration windows FB tag, ke programming window. Hubungkan pin PVN untuk input variabel proses dan pin MVN untuk output variabel termanipulasi ke pin input/output dari kedua FB modul yang telah ditempelkan ke jendela ini.



Seperti ditunjukkan di bawah, hubungkan CH1 modul input analog ke PVN dan CH1 modul input analog ke MVN.

Pin output			Pin input	
Nama variabel tag/modul	Nama pin		Nama variabel tag/modul	Nama pin
AI001	CH1	→	LIC001	PVN
LIC001	MVN	→	AO001	CH1

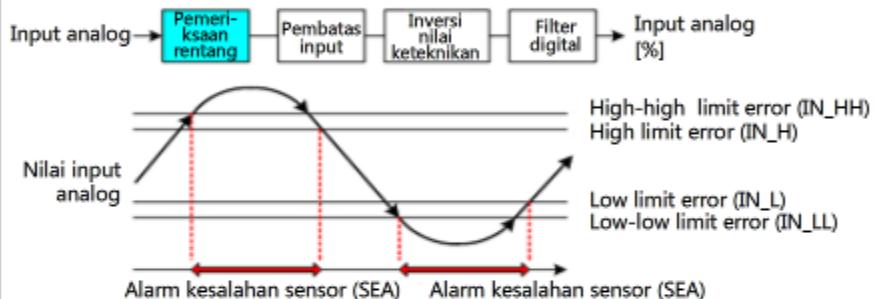
3.4.6 Menempelkan FB Tag



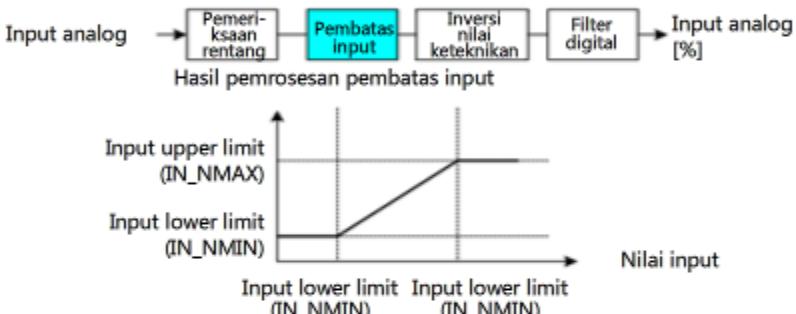
3.4.7**Mengatur Nilai Awal Properti FB**

Atur nilai awal seperti untuk rentang input dan output FB tag berdasarkan karakteristik input/output perangkat yang dikontrol.

Pertama, metode pengaturan untuk pemeriksaan rentang, yang mendeteksi kesalahan input sensor analog dari detektor, dan pembatas input dideskripsikan.

[Pengaturan pemeriksaan rentang]

Kesalahan rentang terjadi pada area alarm kesalahan sensor.

[Pengaturan pembatas input]

Sinyal input yang melebihi batas atas atau bawah ditiadakan oleh pembatas input.

Karena modul input analog yang digunakan dalam kursus ini memiliki rentang output digital 0 hingga 64000, batas atas dan bawah pembatas berturut-turut diatur ke 64000 dan 0.

Item pengaturan untuk input analog	Nilai pengaturan	Deskripsi
High-high limit error	65535,0	Kesalahan terjadi bila nilai input analog mencapai 65535 atau di atasnya.
High limit error	64000,0	Status normal dipulihkan bila nilai input analog jatuh ke 64000 atau di bawahnya.
Low limit error	0,0	Status normal dipulihkan bila nilai input analog naik ke 0 atau di atasnya.
Low-low limit error	-1536,0	Kesalahan terjadi bila nilai input analog jatuh ke -1536 atau di bawahnya sedemikian rupa sehingga sirkuit sensor terbuka.
Input upper limit	64000,0	Modul Q64AD-GH memiliki rentang output digital 0 hingga 64000 untuk konversi rentang input analog 4 hingga 20 mA.
Input lower limit	0,0	

* Ambang kesalahan, atau nilai pengaturan, di luar rentang bervariasi tergantung tipe modul.

3.4.7

Mengatur Nilai Awal Properti FB

MELSOFT Series PX Developer Programming Tool C:\MELSEC\Fbdq\MyProject\Sample01\Sample01.fpj - [[Prog...]]

Project Edit View Diagram Convert Online Diagnostics Tool Window Help

FB Property Page [LIC001]

Input PID Operation Cascade Output Other

Analog Input

Input High Limit	64000.0
Input Low Limit	0.0
High Limit Range Error	65535.0
High Limit Range Error Reset	64000.0
Low Limit Range Error Reset	0.0
Low Limit Range Error	-1536.0

PV Engineering Value[Engineering Value]

PV Engineering Value High Limit	100.0
PV Engineering Value Low Limit	0.0
PV High High Limit Alarm Value	100.0
PV High Limit Alarm Value	100.0
PV Low Limit Alarm Value	0.0
PV Low Low Limit Alarm Value	0.0

Input Range: -999999.0 <= Low Limit Range Error <= Low Limit Range Error Reset

Pengaturan pembatas sinyal input dan pemeriksaan rentang sinyal input analog telah selesai.

Klik untuk melanjutkan.

OK Cancel

Output

Ready Q02PH Host station Edit NUM

Module FB Tag FB LIC001

3.4.7

Mengatur Nilai Awal Properti FB

Pengaturan berikutnya menyangkut rentang output analog hingga elemen pengontrolan akhir.

Karena modul output analog yang digunakan dalam kursus ini memiliki rentang input digital 0 hingga 12000, batas atas dan bawah pembatas berturut-turut diatur ke 12000 dan 0.

Item pengaturan untuk output analog	Nilai pengaturan	Deskripsi
Output conversion upper limit	12000,0	Modul Q62DA-FG memiliki rentang input digital 0 hingga 12000
Output conversion lower limit	0,0	untuk konversi menjadi rentang output analog 4 hingga 20 mA.

3.4.7**Mengatur Nilai Awal Properti FB**

MELSOFT Series PX Developer Programming Tool C:\MELSEC\Fbdq\MyProject\Sample01\Sample01.fpj - [[Prog...]]

Project Edit View Diagram Convert Online Diagnostics Tool Window Help

FB Property Page [LIC001]

Input PID Operation Cascade Output Other

Analog Output

Output Conversion High Limit: 12000.0

Output Conversion Low Limit: 0.0

Input Range: -999999.0 <= Output Conversion Low Limit < Output Conversion High Limit

Pengaturan rentang sinyal output analog telah selesai.

Klik untuk melanjutkan.

OK Cancel

Module FB Tag FB LIC001

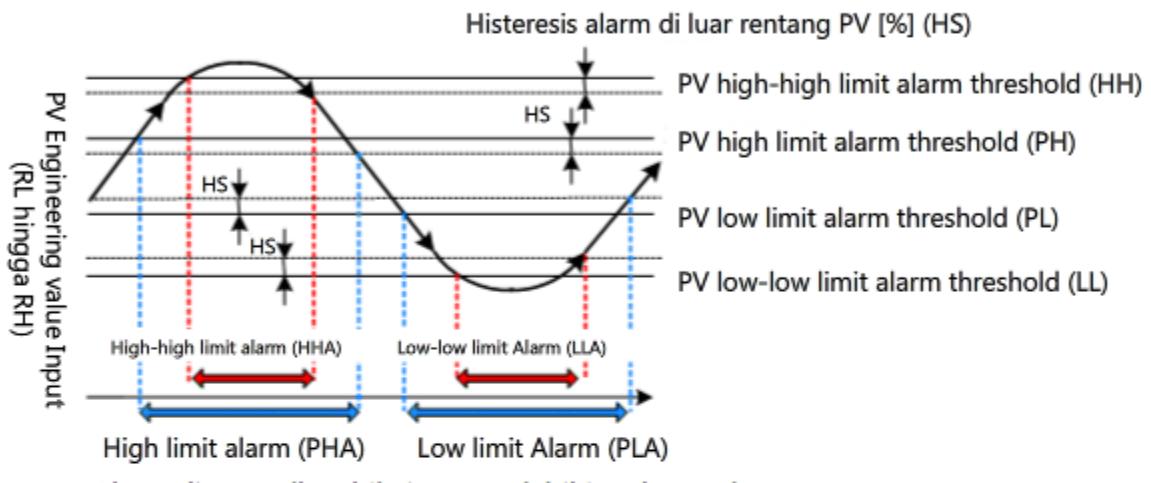
Sample01 Project Module Tag FB Global VARR 123 ABC GX Dev Program PR User-de Program GX Dev

Ready Q02PH Host station Edit NUM

3.4.7

Mengatur Nilai Awal Properti FB

Pengaturan berikutnya menyangkut tampilan alarm ketinggian air dan yang terkait.



Item berikut ini perlu diatur sesuai dengan batas atas dan bawah ketinggian air pada tangki, yang dalam kursus ini ditetapkan berturut-turut 20 dan 0.

Item pengaturan	Nilai pengaturan	Deskripsi
PV upper limit engineering value	20,0	Batas atas ketinggian air tangki adalah 20. Oleh karena itu, batas tinggi dan rendah rentang PV (variabel proses) diatur berturut-turut ke 20 dan 0. High limit alarm threshold dan low limit alarm threshold juga diatur berturut-turut ke 20 dan 0.
PV lower limit engineering value	0,0	
PV high-high limit alarm threshold (HH)	20,0	
PV high limit alarm threshold (PH)	20,0	
PV low limit alarm threshold(PL)	0,0	
PV low-low limit alarm threshold (LL)	0,0	

3.4.7

Mengatur Nilai Awal Properti FB

MELSOFT Series PX Developer Programming Tool C:\MELSEC\Fbdq\MyProject\Sample01\Sample01.fpj - [[Prog...]]

Project Edit View Diagram Convert Online Diagnostics Tool Window Help

FB Property Page [LIC001]

Input PID Operation Cascade Output Other

Analog Input

Input High Limit	64000.0
Input Low Limit	0.0
High Limit Range Error	65535.0
High Limit Range Error Reset	64000.0
Low Limit Range Error Reset	0.0
Low Limit Range Error	-1536.0

PV Engineering Value[Engineering Value]

PV Engineering Value High Limit	20.0
PV Engineering Value Low Limit	0.0
PV High High Limit Alarm Value	20.0
PV High Limit Alarm Value	20.0
PV Low Limit Alarm Value	0.0
PV Low Low Limit Alarm Value	0.0

PV High Limit Alarm Value is more than PV High High Limit Alarm Value.

Tampilan ketinggian air dan alarm yang terkait telah diatur.
Klik > untuk melanjutkan.

OK Cancel

Module FB Tag FB

LIC001

Output

Ready Q02PH Host station Edit NUM

3.4.7**Mengatur Nilai Awal Properti FB**

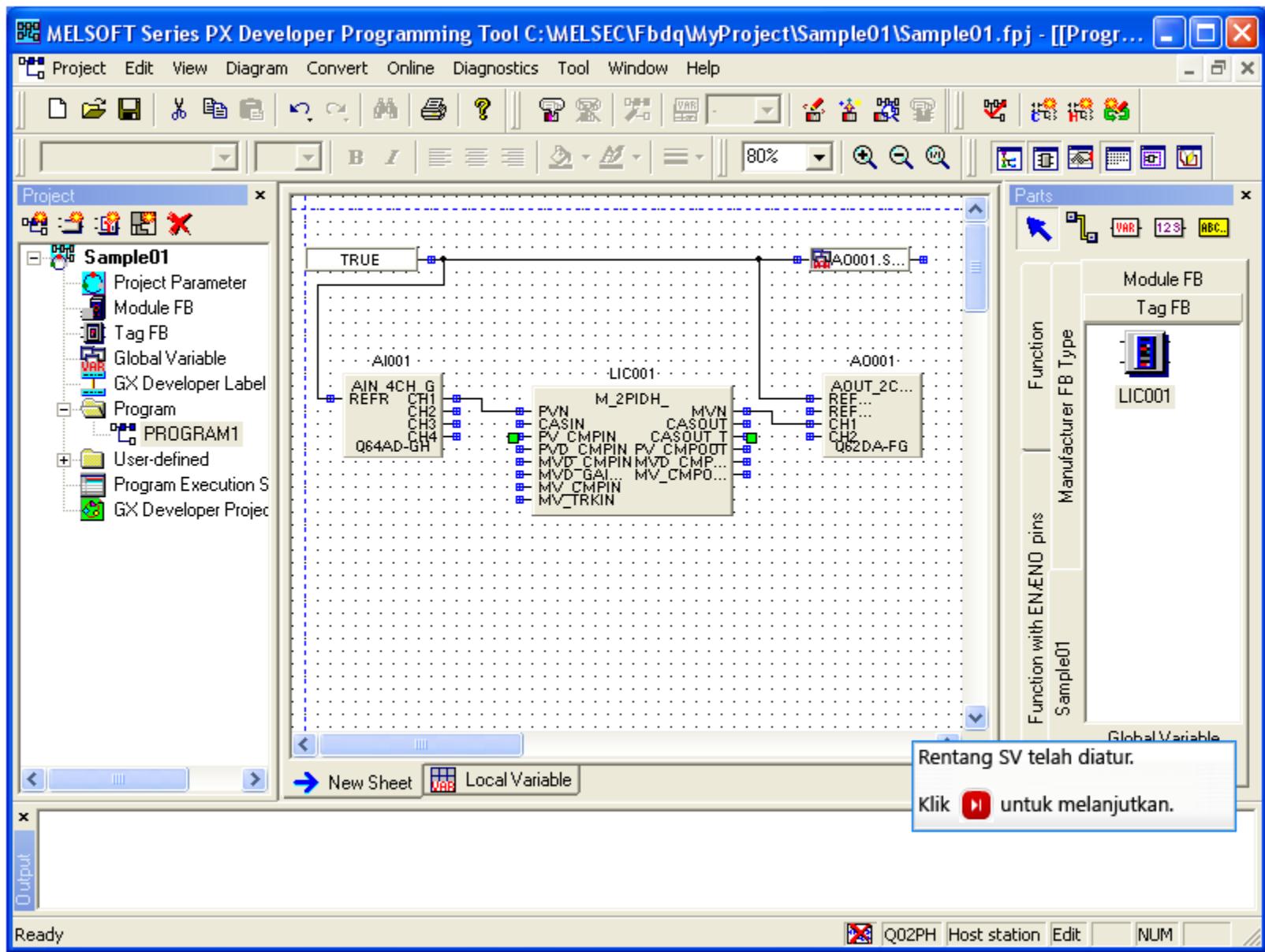
Terakhir, atur rentang SV ketinggian air tangki untuk kalkulasi PID.

Rentang di sini didefinisikan dengan batas atas 20 dan batas bawah 0.

Item pengaturan	Nilai pengaturan	Deskripsi
SV upper limit	20,0	Atur rentang ketinggian air tangki.
SV low limit	0,0	

3.4.7

Mengatur Nilai Awal Properti FB



3.5

Mengompilasi Program

Kompilasi program FBD yang telah dibuat untuk dituliskan ke pengontrol terprogram.

Status proses kompilasi ditunjukkan pada output window. Periksa jendela tersebut untuk mengonfirmasikan bahwa proses kompilasi telah berhasil diselesaikan.

3.5

Mengompilasi Program



MELSOFT Series PX Developer Programming Tool C:\MELSEC\Fbdq\MyProject\Sample01\Sample01.fpj - [[Prog...]]

Project Edit View Diagram Convert Online Diagnostics Tool Window Help

Project Parts

Sample01

- Project Parameter
- Module FB
- Tag FB
- Global Variable
- VAR
- GX Developer Label
- Program
 - PROGRAM1
- User-defined
- Program Execution S
- GX Developer Project

TRUE

A0001.S...

AI001
AIN 4C
REFR
Q64AD

DA-FG

MELSOFT Series GX Developer

Registering ...
Program #FBDQLIB
6%

Cancel

Function Manufacturer FB Type

Module FB

Tag FB

LIC001

Function with EN/END pins

Sample01

Global Variable

New Sheet Local Variable

The registration to GX Developer project has started. The start time is 9/17/2008 8:00:57 PM.

Registering parameter...

Registering programs...

Ready Q02PH Host station Edit NUM

Program FBD telah dikompilasi.
Klik untuk melanjutkan.

3.6**Menuliskan Program ke CPU PLC****3.6.1****Pengaturan Transfer**

Tentukan channel koneksi untuk menuliskan program yang telah dikompilasi ke CPU PLC. Di sini, PC dan CPU PLC akan dihubungkan secara langsung menggunakan kabel USB.

3.6.1

Pengaturan Transfer



MELSOFT Series PX Developer Programming Tool C:\MELSEC\Fbdq\MyProject\Sample01\Sample01.fpj - [[Program...]]

Project Edit View Diagram Convert Online Diagnostics Tool Window Help

PLC side I/F

- Serial USB
- CC IE Cont NET/10(H) board
- NET(II) board
- CC-Link board
- Ethernet board
- PLC board
- AF board
- SSC net

USB

- PLC module
- CC IE Cont NET/10(H) module
- MNET(II) module
- CC-Link module
- Ethernet module
- C24
- G4 module
- Bus

PLC mode: QCPU(Qmode)

Other station

- No specification
- Other station(Single network)
- Other station(Co-existence network)

Time out (Sec.): 10 Retry times: 0

Network route

- C24
- CC IE Cont NET/10(H)
- NET(II)
- CC-Link
- Ethernet

Co-existence network route

- C24
- CC IE Cont NET/10(H)
- NET(II)
- CC-Link
- Ethernet

Accessing host station

Connection channel list...

PLC direct coupled setting

Connection test

Target system:

PLC type:

Detail: Saluran koneksi telah diatur.
Klik untuk melanjutkan.

Multiple CPU setting:

- 1
- 2
- 3
- 4

Line connection (Q/A6TEL,C24)...

Target PLC: Not specified

OK

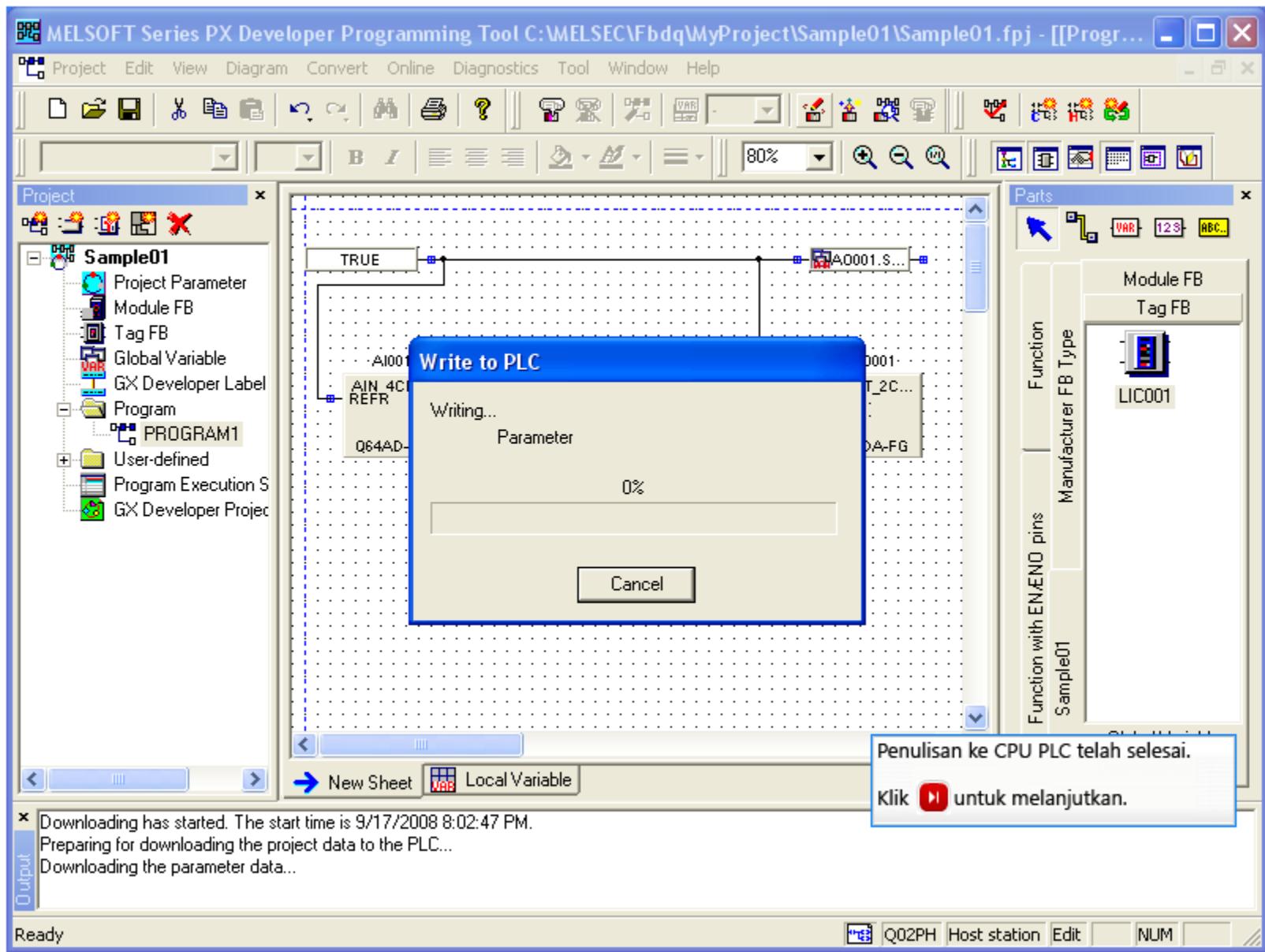
3.6.2

Menulis ke Pengontrol Terprogram

Menulis program ke CPU PLC.

3.6.2

Menulis ke Pengontrol Terprogram



Bab 4 Monitoring dan Tuning Program

Bab ini menjelaskan cara memeriksa bahwa program bekerja dengan benar dan cara tuning kontrol PID menggunakan alat pemrograman dan monitoring PX Developer.

4.1

Memulai Alat Monitoring PX Developer



Mulai alat monitoring PX Developer untuk memonitor operasi program FBD yang telah dibuat. Masuki mode engineer, yang memungkinkan Anda mengatur alat monitoring.

Alat monitoring memiliki dua mode berikut ini.

Nama mode	Deskripsi
Mode engineer (untuk perancangan dan administrasi)	Dalam mode ini, semua fungsi alat monitoring dapat digunakan. Mode ini digunakan ketika membuat pengaturan awal dan mengubah pengaturan.
Mode operator (untuk monitoring)	Dalam mode ini, fungsi-fungsi monitoring umum dapat digunakan sementara kondisi pengoperasian dan pengaturan lainnya dapat diubah. Secara normal sistem beroperasi dalam mode ini.
Mode lock (Mode kunci)	Mode ini memblokir percobaan untuk mengubah kondisi pengoperasian dan pengaturan lainnya dan untuk menggunakan tag untuk keperluan tersebut.

Mode engineer dapat dimasuki dengan mengeklik tombol pengalihan mode dan memasukkan nama pengguna dan kata sandi berikut untuk otorisasi keteknikan.

Nama pengguna: admin

Kata sandi: admin

(Nama pengguna dan kata sandi yang telah dimasukkan dapat diubah kemudian.)

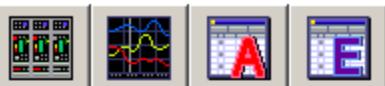
4.1

Memulai Alat Monitoring PX Developer

A 12/9/2008 9:24:10 AM #SYSTEM Communication Open Error: SAMPLE01

Tuesday, December 09, 2008

9:24:55 AM



My Documents



My Computer

My Network
PlacesInternet
Explorer

GX Developer



Recycle Bin

Alat pemantauan PX Developer telah dimulai dengan benar.

Klik untuk melanjutkan.



9:24 AM

4.2

Mengatur Proyek yang Dipantau



Atur proyek yang dipantau oleh alat monitoring PX Developer.

Anda akan mengatur proyek Sample01 yang telah dibuat menggunakan alat pemrograman PX sebagai proyek untuk monitoring.

4.2

Mengatur Proyek yang Dipantau

A 2008/09/19 17:44:16 LIC001 SEA

Monitor Tool Setting [Monitor Target Project Setting]

File Edit

User Setting

- Monitor Target Project Setting
- Control Panel Setting
- Trend Setting
- Alarm Setting
- Event Setting
- User-created Screen Setting
- Unit Setting
- Faceplate Display Pattern Setting
- Faceplate Display Scale Setting
- Faceplate MY Characters Setting
- Lockout Tag Setting
- Option Setting

No.	Project Name	Assignment Information Database File	PLC Type	Transfer Setup
1	SAMPLE01	C:\MELSEC\Fbdq\MyProjects\Sample01\Sample01.mel	Q25PH	USB
2				
3				
4				
5				
6				
7				
8				

Duplicated Tag Name Duplicated Project Name

Proyek yang akan dipantau telah diatur.
Klik untuk melanjutkan.

Ready

4.3

Mendaftarkan Faceplate di Pengaturan Panel Kontrol



Alat monitoring PX Developer menyediakan fitur pengaturan panel kontrol yang dengannya delapan faceplate, yang menyerupai pengontrol sebenarnya, dapat diatur pada layar yang sama.

Pada bagian ini, Anda akan mendaftarkan faceplate untuk variabel FB tag LIC001 yang telah dibuat dalam program.

4.3

Mendaftarkan Faceplate di Pengaturan Panel Kontrol

Monitor Tool Setting [Control Panel Setting]

File Edit

User Setting
Monitor Target Project Setting
Control Panel Setting
Trend Setting
Alarm Setting
Event Setting
User-created Screen Setting
Unit Setting
Faceplate Display Pattern Setting
Faceplate Display Scale Setting
Faceplate MV Characters Setting
Lockout Tag Setting
Option Setting

Apply Cancel

Item	Contents
Group 1	
Group Name	Group1
Faceplate 1	<input checked="" type="radio"/> LIC001
Faceplate 2	
Faceplate 3	
Faceplate 4	
Faceplate 5	
Faceplate 6	
Faceplate 7	
Faceplate 8	
Group 2	
Group Name	
Faceplate 1	
Faceplate 2	
Faceplate 3	
Faceplate 4	
Faceplate 5	
Faceplate 6	
Faceplate 7	
Faceplate 8	
Group 3	
Group Name	
Faceplate 1	
Faceplate 2	

Pelat muka telah didaftarkan.
Klik  untuk melanjutkan.

Ready

4.4

Menampilkan Panel Kontrol



Sekarang Anda akan menampilkan panel kontrol untuk memeriksa apakah ada faceplate LIC001 yang telah didaftarkan.

4.4

Menampilkan Panel Kontrol

A 2008/09/19 18:10:18 LIC001 SEA



Control Panel - Group1

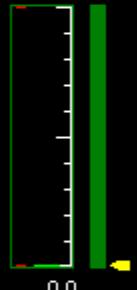
NOR

LIC001

PVA DVA MVA

SVA

20.0

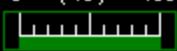


PV 0.0

SV 0.0

MV 0.0 %

0 (%) 100



MANUAL

SPA SEA DDA

Panel kontrol telah ditampilkan.

Klik untuk melanjutkan.

4.5

Menala Loop Kontrol PID



Klik tombol **Details** (Rincian) pada faceplate untuk membuka jendela **Tuning**, dan identifikasi konstanta PID dengan tuning otomatis.

4.5.1**Informasi Tambahan - Tuning Otomatis**

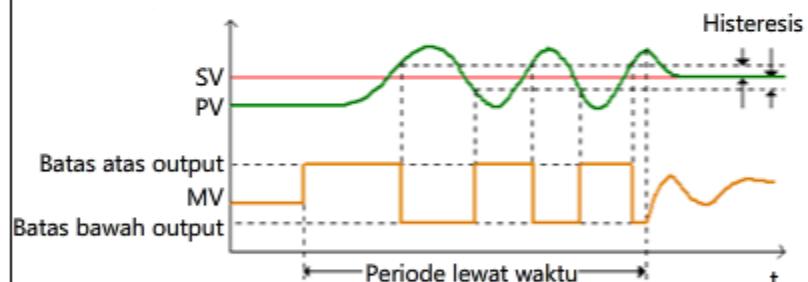
FB tag kontrol PID kinerja-tinggi (M_2PIDH_) menawarkan pilihan dua metode tuning otomatis untuk memenuhi berbagai aplikasi: siklus batas dan respons step.

Karakteristik metode siklus batas dan metode respons step

Metode siklus batas memiliki dampak derau minimal pada nilai PV selama identifikasi konstanta PID, sehingga menawarkan konstanta PID yang stabil. Metode respons step cocok untuk sistem kontrol yang mengharuskan nilai MV dan PV yang tidak fluktuatif.

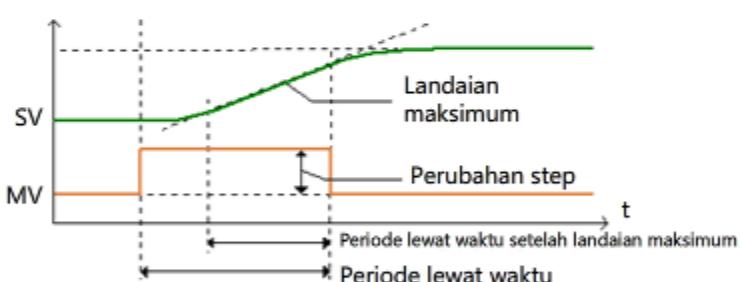
Metode siklus batas

Siklus operasi dua-posisi (ON/OFF) output MV diulang tiga kali untuk mengayun sistem yang dikontrol untuk sementara waktu, selagi nilai amplitudo dan siklus PV diukur untuk menghitung konstanta PID yang paling tepat.



Metode respons step

Sambil memunculkan perubahan step pada output MV, perubahan nilai PV diukur untuk menghitung konstanta PID yang paling sesuai.



4.5.1

Informasi Tambahan - Tuning Otomatis

Tuning - LIC001

No.	Item	Data
1	PV	0.0
2	MV	0.0
3	SVC	0.0
4	SV	0.0
5	MH	100.0
6	ML	0.0
7	PH	20.0
8	PL	0.0
9	HH	20.0
10	LL	0.0
11	SH	20.0
12	SL	0.0
13	P	1.00
14	I	10.0
15	D	0.0

Auto Tuning Gridline Interval Y-axis Scale

Collected Tag List Export to CSV File

2008/09/19 18:12:25

PV 0.0

SV(Current) 0.0

MV 0.0 %

Auto Tuning... Collecting... Clear Stop Start

PVA DVA MVA
SVA 20.0

20.0 100.0

10.0 50.0

0.0 0.0

PV 0.0

SV 0.0

MV 0.0 %

0 100 (%)

Penalaan otomatis telah selesai.
Klik untuk melanjutkan.

>> Close

NOR

LIC001

4.6

Operasi Tes Sistem



Lakukan operasi tes sistem untuk kontrol otomatis loop PID menggunakan konstanta PID yang diidentifikasi melalui tuning otomatis, dan periksa apakah nilai PV yang diukur memusat pada nilai SV target.

4.6

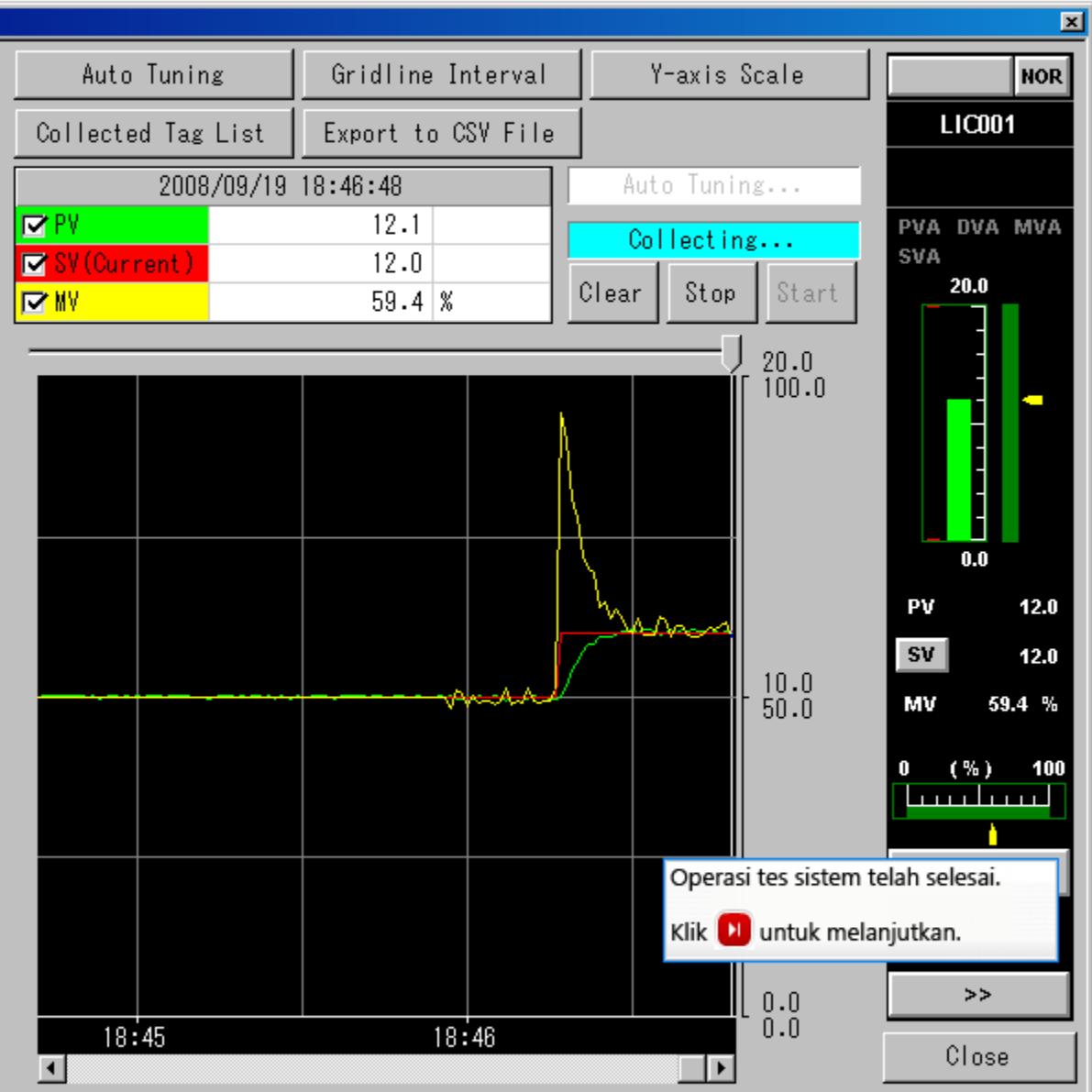
Operasi Tes Sistem

Tuning - LIC001

No.	Item	Data
1	PV	12.0
2	MV	59.4
3	SVC	12.0
4	SV	12.0
5	MH	100.0
6	ML	0.0
7	PH	20.0
8	PL	0.0
9	HH	20.0
10	LL	0.0
11	SH	20.0
12	SL	0.0
13	P	4.13
14	I	12.0
15	D	0.0

Basic All

Process Variable



Tes

Tes Akhir



Setelah menyelesaikan semua pelajaran dari Kursus **Dasar-dasar Sistem Kontrol Proses MELSEC PLC**, kini Anda siap mengikuti tes akhir. Jika Anda masih kurang memahami salah satu topik yang dibahas, gunakan kesempatan ini untuk mengulang topik tersebut.

Total terdapat **5 pertanyaan (19 pilihan)** dalam Tes Akhir ini.

Anda dapat mengikuti tes akhir sesering mungkin.

Cara menilai tes

Setelah memilih jawaban, pastikan untuk mengeklik tombol **Jawab**. Jawaban akan hilang jika Anda melanjutkan tanpa mengeklik tombol Jawab. (Dianggap sebagai pertanyaan belum dijawab.)

Hasil penilaian

Jumlah jawaban yang benar, jumlah pertanyaan, persentase jawaban yang benar, dan hasil lulus/gagal akan ditampilkan pada halaman nilai.

Jawaban yang benar : **2**

Jumlah total pertanyaan : **9**

Persentase : **22%**

Agar lulus tes, Anda harus menjawab **60%** pertanyaan dengan benar.

Lanjutkan

Tinjau

Coba lagi

- Klik tombol **Lanjutkan** untuk keluar dari tes.
- Klik tombol **Tinjau** untuk meninjau tes. (Jawaban yang benar dicentang)
- Klik tombol **Coba lagi** lagi untuk mengulang tes.

Tes

Tes Akhir 1



Modul/perangkat lunak sistem kontrol proses MELSEC

Untuk setiap deskripsi, pilih modul/perangkat lunak yang terkait dari daftar.

Deskripsi	Modul/Perangkat Lunak
Paket perangkat lunak FBD untuk sistem kontrol proses	--Select--
Modul yang dirancang untuk menerima sinyal arus/voltase biasanya 4-20 mA/1-5 V dari konverter	--Select--
Modul CPU yang memastikan operasi sistem tanpa gangguan ketika sistem kontrol gagal berfungsi dengan mengalihkan kontrol ke sistem standby secara otomatis.	--Select--
Modul analog yang kompatibel dengan pemancar dua-kawat	--Select--
Modul ke mana jalur sinyal dari resistor pengukur temperatur platinum/nikel dapat dihubungkan secara langsung	--Select--
Modul yang menawarkan loop kecepatan tinggi dan kontrol sekuens serta kemungkinan untuk mengembangkan sistem CPU ganda	--Select--

JawabKembali

Tes**Tes Akhir 2**

Fungsi alat pemrograman PX Developer

Untuk setiap deskripsi FB, pilih fungsi alat pemrograman PX Developer yang terkait dari daftar.

Deskripsi	Fungsi
FB yang dirancang untuk menerima dan mengirim sinyal analog/digital seperti modul analog dan modul I/O	--Select-- ▾
FB yang dirancang untuk mengakomodasi pengontrol untuk PID dan kontrol lainnya	--Select-- ▾

Jawab**Kembali**

Tes**Tes Akhir 3**

Fungsi alat pemantauan PX Developer

Untuk setiap deskripsi layar, pilih fungsi alat pemantauan PX Developer yang terkait dari daftar.

Deskripsi	Fungsi
Layar pengaturan untuk menampilkan pelat muka berdasarkan kelompok	--Select-- ▾
Layar untuk mengidentifikasi konstanta PID berdasarkan respons langkah dan metode siklus batas	--Select-- ▾

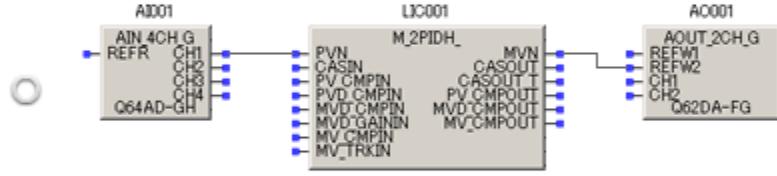
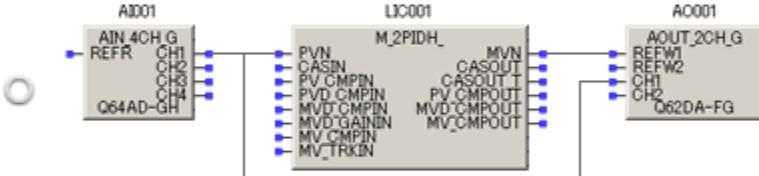
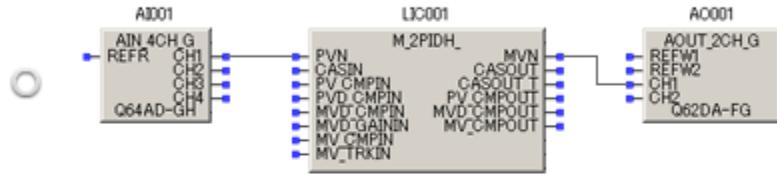
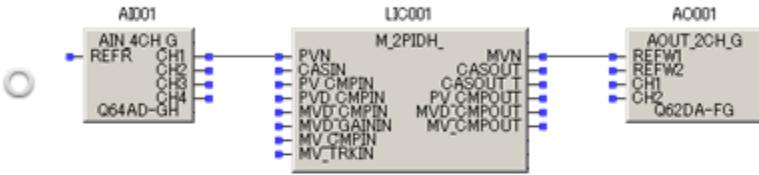
Jawab**Kembali**

Tes

Tes Akhir 4

Pemrograman FBD

Gambar berikut ini menunjukkan koneksi antara FB modul yang mewakili modul input dan output arus/voltase dan FB tag untuk kontrol PID. Pilih satu yang menunjukkan koneksi dengan benar.

 Jawab Kembali

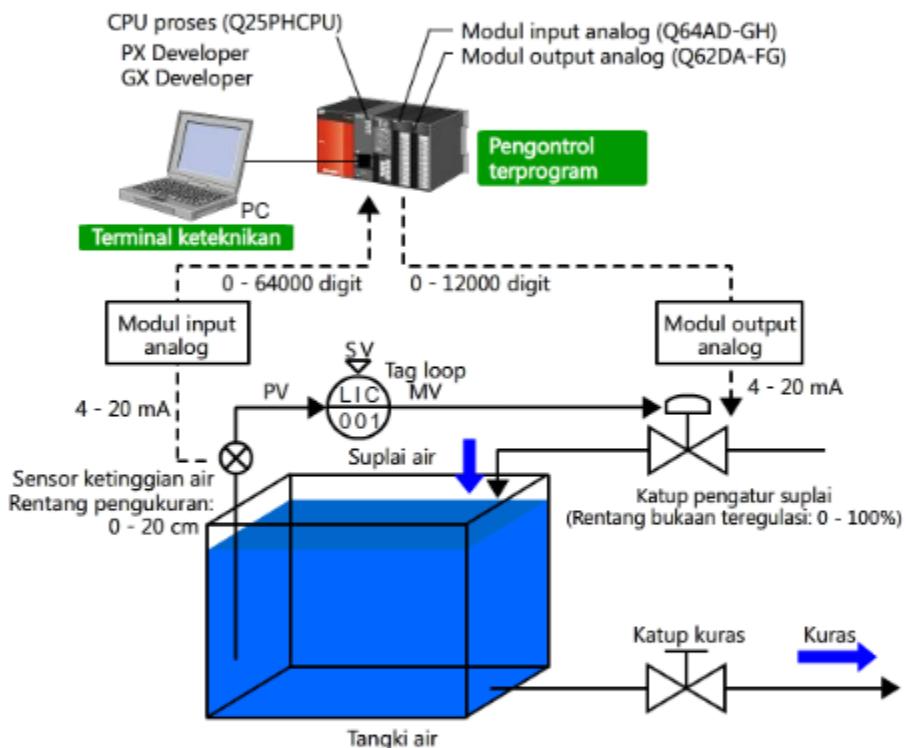
Tes

Tes Akhir 5

Properti FB

Atur properti untuk FB tag (M_2PIDH_) yang mewakili tag loop LIC001 pada gambar di bawah.

Pilih nilai yang benar untuk masing-masing dari kedelapan item pengaturan.



Item pengaturan properti FB	Opsi
Input analog	
Batas atas sinyal input	<input type="button" value="▼"/>
Batas bawah sinyal input	<input type="button" value="▼"/>
Output analog	
Batas atas konversi output	<input type="button" value="▼"/>
Batas bawah konversi output	<input type="button" value="▼"/>
Nilai keteknikan PV	
Batas atas nilai keteknikan PV	<input type="button" value="▼"/>
Batas bawah nilai keteknikan PV	<input type="button" value="▼"/>
Kalkulasi PID	
Batas atas SV	<input type="button" value="▼"/>
Batas bawah SV	<input type="button" value="▼"/>

Jawab**Kembali**

[»](#) Tes

Skor Tes

Anda telah menyelesaikan Tes Akhir. Hasil Anda adalah sebagai berikut.
Untuk mengakhiri Tes Akhir, lanjutkan ke halaman berikutnya.

Jawaban yang benar: 5

Jumlah total pertanyaan: 5

Persentase: 100%

[Lanjutkan](#)[Tinjau](#)

Selamat. Anda lulus tes ini.

Anda telah menyelesaikan Kursus **Dasar-dasar Sistem Kontrol Proses MELSEC PLC.**

Terima kasih telah mengikuti kursus ini.

Kami harap Anda menikmati pelajaran, dan kami harap informasi yang diperoleh dalam kursus ini dapat bermanfaat di masa mendatang.

Anda dapat mengulas kursus ini sesering yang Anda inginkan.

Tinjau

Tutup